

## Gebrauchsanleitung

# HÖHENMESSGERÄTE

## für MICRO-HITE 2016 (MH 2016)

für MICRO-HITE+M 2016 (MH+M 2016)



Dieses Dokument ist vertraulich und nur durch das Unternehmen zu verwenden, das eines der obengenannten Höhenmessgeräte erworben hat. Jegliche Vervielfältigung oder Weitergabe an Dritte ohne Bezug zur Nutzung dieser Geräte muss offiziell bei TESA SA beantragt werden.



### INHALT

 $\triangle$ 

In der PDF-Version dieses Dokuments gelangt man direkt zum gewünschten Kapitel, indem man einfach auf die entsprechende Zeile im Inhaltsverzeichnis klickt.

1	EINF	FUHRUNG	6
	1.1	Dank	6
	1.2	- Warnung	6
	1.3	Urheberrecht (Dokument)	6
	1.4	Urheberrecht (Software)	6
	1.5	Präambel	6
	1.6	Symbole	7
2	VOR	STELLUNG	8
	21	Allgemeine Beschreibung	8
	2.2	Gerätefuß	10
	2.3	Luftkissen	11
	24	Vertikale Säule	11
	2.5	Verstellrad	12
	2.6	Handkurbel	14
	2.7	Blockierring mit Hebel	14
	2.8	Elektrische Stromzufuhr	15
	2.9	Messsystem	15
:	2.10	Bedienpult	17
	2.11	Haltearm	17
	2.12	Informations-LED	18
	2.13	Oberfläche & angezeigte Werte	18
	2.14	Drucker	18
	2.15	Anschlüsse	19
-	TEA		20
3	IEC	HNISCHE SPEZIFIKATIONEN	20
3 4	LIEF	ERPROGRAMM	20
3 4		ERPROGRAMM	<b>20</b> <b>21</b>
3 4	LIEF 4.1	ERPROGRAMM	<b>21</b> 21 21
3 4	LIEF 4.1 4.2 4.3	ERPROGRAMM	<b>21</b> 21 21 21 22
3	LIEF 4.1 4.2 4.3 4 4	FINISCHE SPEZIFIKATIONEN         ERPROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein	20 21 21 22 22 23
3 4 .	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 INST	FINISCHE SPEZIFIKATIONEN         ERPROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION. SICHERHEIT & WARTUNG	21 21 21 22 23 26
3 4 5	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 INST	Finische Spezifikationen         ERPROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort	20 21 21 22 23 26
3 4 5	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 INST 5.1 5.2	FINISCHE SPEZIFIKATIONEN         FERPROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort	20 21 21 22 23 23 26 26
3 4 5	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 INST 5.1 5.2 5.3	Finische Spezifikationen         Ferenogramm         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort         Beleuchtung	20 21 21 22 23 26 26 26 26
34	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4	Finische Spezifikationen         Ferenogramm         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort         Beleuchtung         Messfläche	20 21 21 22 23 26 26 26 26 26
34	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 INST 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5	Finische SPEziFikationen         Fererogramm         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort         Beleuchtung         Messfläche         Sauberkeit	21 21 22 23 26 26 26 26 26 26
34	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 INST 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6	FINISCHE SPEZIFIKATIONEN         FERPROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort         Beleuchtung         Messfläche         Sauberkeit         Vibrationen	21 21 22 23 26 26 26 26 26 26 26 26
34	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7	HNISCHE SPEZIFIKATIONEN ERPROGRAMM System-Komponenten Verpackung Feineinstellungssystem Kalibrierschein FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG Standort Einsatzort Beleuchtung Messfläche Sauberkeit Vibrationen Elektrische Stromzufuhr	21 21 22 23 26 26 26 26 26 26 26 26 26 26
34	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.5 5.6 5.7 5.8	HNISCHE SPEZIFIKATIONEN	21 21 22 23 26 26 26 26 26 26 26 26 26 26 26 26 26
34	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 INST 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9	HNISCHE SPEZIFIKATIONEN ERPROGRAMM System-Komponenten Verpackung Feineinstellungssystem Kalibrierschein FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG Standort. Einsatzort Beleuchtung Messfläche Sauberkeit Vibrationen Elektrische Stromzufuhr Akkus Verwendung	<b>21</b> 21 21 22 23 <b>26</b> 26 26 26 26 26 26 27 27
34	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10	FINISCHE SPEZIFIKATIONEN         ERPROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort         Beleuchtung         Messfläche         Sauberkeit         Vibrationen         Elektrische Stromzufuhr         Akkus         Verwendung         Lagerung	<b>21</b> 21 21 22 23 <b>26</b> 26 26 26 26 26 26 26 27 27 27
3 4	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11	FINISCHE SPEZIFIKATIONEN         ERPROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort         Beleuchtung         Messfläche         Sauberkeit         Vibrationen         Elektrische Stromzufuhr         Akkus         Verwendung         Lagerung         Reinigung	<b>21</b> 21 21 22 23 26 26 26 26 26 26 26 26 27 27 27 27
34	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 INST 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12	HNISCHE SPEZIFIKATIONEN FERPROGRAMM	<b>21</b> 21 21 22 23 <b>26</b> 26 26 26 26 26 26 27 27 27 27 27
3 4 5 5	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 INST	FINISCHE SPEZIFIKATIONEN         FERPROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort         Beleuchtung         Messfläche         Sauberkeit         Vibrationen         Elektrische Stromzufuhr         Akkus         Verwendung         Lagerung         Reinigung         Öffnung von Elementen         TALLATION	<b>21</b> 21 22 23 <b>26</b> 26 26 26 26 26 26 26 27 27 27 27 <b>28</b>
3 4 5 6	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 INST 6.1	HNISCHE SPEZIFIKATIONEN ERPROGRAMM System-Komponenten Verpackung Feineinstellungssystem Kalibrierschein FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG Standort Einsatzort Beleuchtung Messfläche Sauberkeit Vibrationen Elektrische Stromzufuhr Akkus Verwendung Lagerung Öffnung von Elementen FALLATION	<b>21</b> 21 22 23 <b>26</b> 26 26 26 26 26 26 27 27 27 <b>27 28</b> 28
3 4 5 5	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 1NST 6.1 6.1 6.2	HNISCHE SPEZIFIKATIONEN ERPROGRAMM System-Komponenten Verpackung Feineinstellungssystem Kalibrierschein FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG Standort Einsatzort Beleuchtung Messfläche Sauberkeit Vibrationen Elektrische Stromzufuhr Akkus Verwendung Lagerung Compacture Öffnung von Elementen FALLATION Verpackung Auspacken & Installation	<b>21</b> 21 21 22 23 <b>26</b> 26 26 26 26 26 26 27 27 27 <b>27 28</b> 28
3 4 5 8	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.7 5.8 5.7 5.8 5.7 5.8 5.7 5.8 5.10 5.11 5.12 1NST 6.1 6.2 6.3	HNISCHE SPEZIFIKATIONEN. FERPROGRAMM System-Komponenten Verpackung Feineinstellungssystem Kalibrierschein FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG Standort Einsatzort Beleuchtung Messfläche Sauberkeit Vibrationen Elektrische Stromzufuhr Akkus Verwendung Lagerung Reinigung Öffnung von Elementen FALLATION Verpackung Auspacken & Installation Installation des Druckers	<b>21</b> 21 22 23 <b>26</b> 26 26 26 26 26 26 26 27 27 27 <b>28</b> 28 35
3 4 5 6 7	LIEF 4.1 4.2 4.3 4.4 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 5.7 5.8 5.7 5.8 5.9 5.10 5.11 5.12 INST 6.1 6.2 6.3 BED	FINISCHE SPEZIFIKATIONEN         ier PROGRAMM         System-Komponenten         Verpackung         Feineinstellungssystem         Kalibrierschein         FALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG         Standort         Einsatzort         Beleuchtung         Messfläche         Sauberkeit         Vibrationen         Elektrische Stromzufuhr         Akkus         Verwendung         Lagerung         Reinigung         Öffnung von Elementen         Verpackung         Auspacken & Installation         Installation des Druckers	<b>21</b> 21 22 23 <b>26</b> 26 26 26 26 26 26 26 27 27 27 <b>28</b> 28 35 <b>37</b>



7.1	Allgemeine Beschreibung	
7.2	Touchscreen	
7.3	Mess-Bereich	
7.4	Rechen-Bereich	
7.5	Software-Nutzung	
7.6	HINTERGRUND-AKTIONEN	40
8 ME	SSSCHNITTSTELLE	41
8.1	Status-Leiste	41
8.2	Hauptbereich	41
8.3	Messkraft	42
8.4	Kontext-Leiste	42
8.5	Messungsverlauf	42
8.6	Position	43
9 SYS	STEM-OPTIONEN	45
91	Zugang	45
9.7	System-Konfiguration	45
9.3	Messparameter	46
94	Messung von Bohrung/Achse Nut/Steg	47
95	Findande Ausdande	48
9.6	Standardeinstellungen	40
97	Temperatur <sup>.</sup>	49
9.7	Snrachen	40 40
9.0 9.9	Benutzerdefinierte Sprache	
10 INIT		
40.4		- د. د ۱
10.1	Prinzip	
10.2	Automatischer Prozess (MH+M)	
10.3		
TT AU		
11.1	Referenzstück	53
11.2	Prinzip	53
11.3	Vorgehen	55
11.4	Schritte	55
12 MES	SSEN, GRUNDPRINZIPIEN	58
12.1	Allgemeines	58
12.2	Messtaster-Halter	58
12.3	Messmodi	58
12.4	Die Philosophie ST1 & ST2	59
12.5	Messfunktionen	60
12.6	Einfaches manuelles Antasten (MH)	62
12.7	Einfaches automatisches Antasten (MH+M)	64
12.8	Umkehrpunkt statisch (MH), Balken- diagramm	65
12.9	Umkehrpunkt statisch (MH), Zeigeransicht	69
12.10	Umkehrpunkt statisch (MH), Hilfs-LED	71
12.11	Messung Bohrung/Achse, statischer Modus (MH)	73
12.12	Umkehrpunkt dynamisch (MH)	73
12.13	Messung Bohrung/Achse, dynamischer Modus (MH)	75
12.14	Umkehrpunkt (MH+M)	75
12.15	Messung von Bohrung/Achse (MH+M)	77
13 ST1	I-MODUS	78
13.1	Allgemeines	
13.2	Erfassen der Referenz	
13.3	Verwaltung der Referenzen	
	▼	



13.4	Sekundäre Funktionen Fx	80
13.5	Hintergrund- aktionen	80
14 ST2	2-MODUS	81
14.1	Allgemeines	
14.2	Aufnahme der Messtasterkonstanten	
14.3	Frfassen der Referenz	81
14.4	Einfaches doppeltes Antasten	
14.5	Sekundäre Ergebnisse	
14.6	Sekundare Eugebnood	
14.0	Indirekte Referenz (PRESET)	
14.7	Verwaltung der Referenzen A und B	86
14.0	Löschen des letzten Messungs- blocks	86
14.0	) Bearbeiten eines Messungs- blocks	
1/ 11	1 Kalibrieren eines Messeinsatzes, erzwingen	
14.12	2 Abstand zwischen zwei Höhen	
1/12	2 Abstand Zwischen Zwei Honen	
1/ 1/	1 Auswahl eines Messungsblocks	88
1/ 15	5 Auswahl von zwei Messungsblöcks	
15 MA		۵۵ ۵۸
15.1	Einfuhrung	
15.2	Feineinstellung	
15.3	Messprinzip (MH+M)	
15.4	Messprinzip (MH)	
16 WI	NKELMESSUNG	94
16.1	Einführung	94
16.2	Messprinzip (MH+M)	94
16.3	Manuelles Messprinzip	96
17 RE	ECHNER	98
17.1	Allgemeines	
17.2	Prinzip	
17.3	Verwendung von Messungsblöcken	
17.4	Messungsverlauf ändern	
17.5	Individualisierte Rechenfunktion	
18 ME	ESSUNG DER RECHTWINKLIGKEIT UND DER GERADHEIT	
18 1	Allgemeines	101
18.2	Montieren eines IG13	101
18.3	Verhindungsadanter für IG13	103
18.0	Positionieren des IG13	103 104
18.5	Messnrinzin	104
18.6	Verstellaeschwindigkeit (MH)	104 106
18.0		100 107
18.8	Mossenanno	
18.0	Dia Massung pausiaran	107
18.10	Die Messergebnisse	
19 2D.		107 102
10 20		
19.1	Einfunrung	
19.2		
19.3	Zwei Arten von Messungen	
19.4	Anwendungs-beispiele	
19.5	Schritt-tur-Schritt-Beispiel	112
19.6	Ergebnis-analyse-Menü	116
19.7	Einen Bezugspunkt festlegen	



19.8	Einen Ursprung festlegen	117
19.9	Eine Referenzachse festlegen	118
19.10	Gerade aus 2 Punkten	118
19.11	Regressions-gerade	118
19.12	Kreis aus 3 Punkten	118
19.13	Regressions-kreis	119
19.14	Abstand zwischen zwei Punkten, Achsabstand	119
19.15	Winkel zwischen 3 Punkten	119
19.16	Winkel zwischen 2 Geraden	120
19.17	Senkrechter Abstand	120
19.18	Einen virtuellen Punkt anlegen	120
19.19	Einen virtuellen Kreis anlegen	120
19.20	Versetzung des Ursprungs	121
19.21	Rotation der Referenz	122
20 DAT	IENVERWALTUNG	124
20.1	Allgemeines	124
20.2	Automatisches oder manuelles Senden	
20.3	Sendeformate	
20.4	Senden über TLC	
20.5	Verwendung des Druckers	127
20.6	Screenshot	127
21 VER	RWALTUNG DER MESSSEQUENZEN	128
21.1	Einführung	
21.2	Anlegen einer Messsequenz	
21.3	Toleranzen eingeben	
21.4	Toleranzen mit ISO-Tabelle	130
21.5	Ein Programm speichern	
21.6	Eine Messsequenz laden	131
21.7	Eine Messsequenz durchführen	132
21.8	Ergebnisse	134
21.9	Eine Sequenz in Schleife ausführen	134
22 KO	NTROLLE UND UPDATE	136
22.1	Allgemeines	
22.2	System-informationen	
22.3	Systemkontrolle	
22.4	Sensorkontrolle	137
22.5	Überprüfung der Erfassung der Referenzstelle	137
22.6	Update der Software	137
23 HIN	TERGRUND-AKTIONEN	140
23.1	Allgemeine Aktionen	140
23.2	Aktionen zu den Modi ST1 und ST2	141
23.3	Aktionen zum Rechtwinkligkeits-Modus	141
23.4	Aktionen zum Winkel-Modus	141
23.5	Aktionen zum Min, Max, $\Delta$ Modus	141
23.6	Aktionen zum 2D-Modus	142
23.7	Aktionen zum Rechen-Modus	142
EU-KON	IFORMITÄTSERKLÄRUNG	143
TESA Ü	BUNGSSTÜCK	144

1 EINFÜHRUNG			
1.1 Dank	Sehr geehrte Nutzerin, sehr geehrter Nutzer,		
	Vielen Dank, dass Sie sich für TESA als Partner im Bereich Messtechnik entschieden haben. Wir danken Ihnen für das Vertrauen, das Sie uns mit dem Kauf eines unserer hochwertigen Höhenmessgeräte MICRO-HITE oder MICRO_HITE+M entgegenbringen.		
	Ihre messtechnischen Anliegen sind auch unsere und deswegen sind wir überzeugt, dass dieses Gerät Ihren Erwartungen voll und ganz entspricht. Wir streben stets danach, Lösungen zu entwickeln, die Ihren Ansprüchen gerecht werden.		
	Das Ergebnis? Ihre langjährige Zufriedenheit. Unsere Freude? Das Wissen, dass unser Produkt Ihnen hilft, Ihren Bedürfnissen in Forschung, Entwicklung und Produktion schnell und effizient nachzukommen und zwar langfristig.		
	Das gesamte TESA-Team heißt Sie herzlich in der Familie der TESA-Produktnutzer willkommen.		
	Ihr TESA-Team		
1.2 Warnung	Diese Anleitung muss von jedem Techniker oder Bediener vor der Installation, Wartung oder Nutzung des Geräts gelesen werden. Das Nichtbefolgen bestimmter Nutzungsanweisungen kann zu Funktionsstörungen oder zur Beschädigung des Geräts führen.		
1.3 Urheberrecht (Dokument)	Wir behalten uns das Recht vor, dieses Dokument ohne vorherige Benachrichtigung zu einem späteren Zeitpunkt abzuändern. Alle Rechte sind vorbehalten.		
	Die französische Version ist die Referenz. Alle anderen Sprachversionen sind lediglich Übersetzungen.		
1.4 Urheberrecht (Software)	Die mit dem Höhenmessgerät MICRO-HITE oder MICRO-HITE+M mitgelieferte Software enthält Elemente, die unter das Urheberrecht fallen und unter folgenden <i>Open-Source</i> -Lizenzen betrieben werden:		
	<ul> <li>MIT: <u>https://opensource.org/licenses/MIT</u></li> <li>CDDL: <u>https://opensource.org/licenses/cddl1.php</u></li> <li>CPOL: <u>http://www.codeproject.com/info/cpol10.aspx</u></li> <li>LGPLv2: <u>https://opensource.org/licenses/LGPL-2.1</u></li> </ul>		
	Für weitere Informationen kontaktieren Sie bitte Ihren TESA-Vertreter vor Ort.		
1.5 Präambel	Das MICRO-HITE und das MICRO-HITE+M sind das Ergebnis 70-jähriger Erfahrung bei Entwurf und Herstellung hochpräziser Messinstrumente. Sie wurden auf die Bedürfnisse der Produktion zugeschnitten und darauf, ihren Nutzern eine erschwingliche, schnelle und präzise Möglichkeit zur dimensionalen Überprüfung kleinerer oder größerer Werkstücke in Werkstätten oder Laboren zu bieten.		
	Dieses Dokument beschreibt detailliert die verschiedenen Schritte, um eine schnelle und einfache Bedienung unserer Höhenmessgeräte sowohl aus der manuellen Reihe MICRO-HITE HD als auch aus der motorisierten Reihe MICRO-HITE+M 2016 zu ermöglichen.		



	Agesehen von Besonderheiten aufgrund der Art der Bewegung (des Messkopfes) und dem geübten Nutzer eines manuellen Geräts problemlos die Bedienung eines automatischen Geräts und umgekehrt).
1.6 Symbole	In dieser Anleitung werden verschiedene Arten von Symbolen verwendet. Sie geben wichtige Informationen, die beachtet werden müssen, um das Messgerät richtig zu benutzen.
	Position Beschreibung
	Das Nicht-Befolgen dieser Anweisungen kann zu
	falschen Messergebnissen führen.

#### 2 VORSTELLUNG

#### 2.1 Allgemeine Beschreibung

Die Höhenmessgeräte der MICRO-HITE 2016 Produktreihe unterscheiden sich von allen anderen vertikalen Längenmessgeräten sowohl durch ihre Leistungsfähigkeit als auch durch ihre intuitiv einfache Anwendung.

Das autonom arbeitende vertikale Längenmessgerät eignet sich zum Messen von Längen in der Form von Außen-, Innen-, Stufen-, Höhen-, Tiefen- und Abstandsmaßen. Das Konzept des Geräts erlaubt ebenso Form- und Positionsabweichungen, wie Geradheit und Rechtwinkligkeit zu erfassen.

Das Gerät ist auf einem massiven Gussfuß (Nr. 10) mit integrierter Basisplatte aus gehärtetem rostfreien Stahl aufgebaut. Drei eingearbeitete Auflagefelder (genannt Gleitkufen) (siehe <u>hier</u>) gewährleisten die Stabilität des Messgeräts. Die eingebaute elektrische Pumpe (Nr. 12) gestattet die Erzeugung eines Luftkissens, welches das Verschieben des Gerätes auf dem Messtisch erleichtert.

Unter dem Schutzgehäuse verbirgt sich eine solide vertikale Säule, mit einer hochgenau ebenen und zur Basis rechtwinkligen Führung.

Entlang dieser Führung gleitet ein Messkopf, dessen Verschiebung von einem optoelektronischen Messsystem (TESA-Patent) erfasst wird.

Jedes Höhenmessgerät wird mit einem Bedienpult (Nr. 14) verwendet, das zahlreiche Rechenfunktionen bietet, so dass für jeden Einsatzzweck die passende Lösung bereitsteht.

Jedes dieser Geräte enthält geballte Technologie in Form mehrerer Patente und wird dadurch zu einem zuverlässigen und weltweit einzigartigen Werkzeug, das allen unterschiedlichen Nutzern zugänglich ist.

Nr.	Beschreibung			
1	Abdeckkappe			
2	Elektronisches System zur Anzeige der Position (Sensor +			
	Skale)			
3	Feststellschraube des Messschlittens			
4	Handgriff zum manuellen Verstellen			
5	Anschluss für Zubehör			
6	Informations-LED			
7	7 Messeinsatzträger			
8 Messtaster				
9	9 Anschlag- bzw. Führungsflächen			
10	Gussfuß			
11	Rad oder Handkurbel zum Verstellen			
12	Elektrische Pumpe			
13	Schalter für elektrische Pumpe			
14	Bedienpult			
15	Touchscreen			
16	Verstellbare Halterung für das Bedienpult			
17	Schutzgehäuse			



Die obenstehende Tabelle beschreibt ein motorisiertes Höhenmessgerät. Außer den Nummern 4 und 11 sind alle Elemente der manuellen Höhenmessgeräte identisch. Das MICRO-HITE hat keinen Handgriff zum manuellen Verstellen (Nr. 4). Es ist jedoch mit einer Handkurbel und mit einem <u>hier</u> und <u>hier</u> beschriebenen Blockierring ausgestattet.





Abb. Beschreibung der Bestandteile des TESA MICRO-HITE+M



#### 2.2 Gerätefuß

Der Gerätefuß des Geräts ist chemisch vernickelt und daher äußerst korrosionsbeständig. Die Unterseite, die ebenfalls hochgenau eben geschliffen ist, enthält drei eingearbeitete Auflagefelder (genannt Gleitkufen), die dem Gerät einen stabilen Stand sichern.





Diese Gleitkufen bilden großflächige Auflagefelder, sodass Nuten oder ähnliches auf der Oberfläche der Prüfplatte leicht überfahren werden können.

Damit das Gerät an ein Führungslineal angeschlagen oder daran entlanggeführt werden kann, sind an der Frontseite des Gerätefußes Anschlag- und Führungsflächen (9) angebracht, die auf der unterstehenden Abbildung rot markiert sind.





## 2.3 Luftkissen

Das mittels der eingebauten elektrischen Pumpe erzeugte Luftkissen erleichtert das Verschieben des Geräts auf dem Messtisch. Das Höhenmessgerät lässt sich so leicht und ohne Reibungsabnutzung verschieben.



Durch Drücken des Schalters für die elektrische Pumpe baut sich sogleich zwischen Messgerät und Prüfplatte ein nur wenige Mikrometer dickes Luftkissen auf (violett markierter Bereich hierunter).



Die Höhe des Luftkissens wird je nach Beschaffenheit der Prüfplatte eingestellt. Diese Einstellung kann über die Bediensoftware erfolgen (für weitere Details lesen Sie dieses Kapitel).

Beim Messen von Werkstücken, die aufgrund Ihrer Größe oder ihres Gewichtes nicht bewegt werden können, muss das Höhenmessgerät über das Luftkissen verschoben werden.



Erfahrungsgemäß sollte die Höhe des Luftkissens nur so gering wie nötig eingestellt werden. Bei laufender Pumpe ist vorteilhaft, dass die Verschiebung zwar mit deutlicher Gewichtsentlastung, jedoch noch mit leicht spürbarem Kontakt zur Prüfplatte vor sich geht.

2.4 Vertikale Säule

Die in das Gerät eingebaute stabile vertikale Säule steht exakt rechtwinklig zur Basis und ist fest mit dieser verbunden.

Die Rechtwinkligkeit jedes Messgerätes wird im Werk durch ein für TESA patentiertes Verfahren mechanisch so justiert, dass eine zuverlässige und schnelle Rechtwinkligkeitsprüfung damit durchgeführt werden kann.





#### 2.5 Verstellrad

Bei den MICRO-HITE+M Modellen ist ein Verstellrad (patentiertes System FEEL&MOVE) in der Nähe der Gerätebasis angebracht. Damit lässt sich einerseits das Gerät auf dem Luftkissen bewegen und andererseits der Schnellvorschub des Messeinsatzes, sowie die Auslösung der Basis-Messfunktionen (Antasten oben oder unten, Messung von Bohrungen oder Achsen) steuern.



Durch seine intuitive Verwendung ist dieses Gerät einfach und präzise in der Handhabung. Außer Schnellvorschub und langsamem Anfahren der Messstelle kann auch das Antasten nach oben oder unten oder die Messung einer Bohrung durch einfaches Drehen am Verstellrad erfolgen.







		Antasten nach unten Identisch mit Antasten nach oben
		<ul> <li>Messung einer Bohrung</li> <li>Mit zwei kurzen Drehungen des Verstellrads in dieselbe Richtung kann eine Bohrungsmessung mit Bestimmung des Umkehrpunkts ausgeführt werden.</li> <li>Durch Drehen des Verstellrads im Uhrzeigersinn wird die Messung am oberen Antastpunkt der Bohrung beginnen.</li> <li>Erfolgt das Drehen des Verstellrads in entgegengesetzte Richtung, wird die Messung am unteren Antastpunkt der Bohrung beginnen.</li> </ul>
Wenn e notwendig Drehen/Ak der durch Tasten auf	in automati erweise mit tivieren des V geführten Be der Bedienpu	ischer Messprozess gestartet wurde (nicht dem Verstellrad), kann dieser durch kurzes 'erstellrads in entgegengesetzter Richtung zu der, die wegung entspricht, oder durch Drücken einer der ult-Tastatur angehalten werden.
Bei den manuellen N oberhalb der Basis a	Modellen erfolg ingebracht ist.	at das Verstellen des Messtasters mit der Handkurbel, die

#### 2.6 Handkurbel



Die Handkurbel kann mit einem Feineinstellungssystem ausgestattet werden, dessen Bewegungssteuerung besser zum Messen kleiner Elemente geeignet ist. Ein manuelles MICRO-HITE, das nicht über dieses System verfügt, kann jederzeit durch ein Update damit ausgestattet werden.

Für weitere Informationen kontaktieren Sie bitte Ihren TESA-Händler vor Ort.

Diese Handkurbel und das Antriebssystem, mit dem sie verbunden ist wurden speziell entwickelt, damit der Nutzer die unterschiedlichen Drücke, die auf den Taster wirken, optimal wahrnehmen kann und letztendlich den Zeitpunkt, zu dem die Messung durchgeführt wird.

#### 2.7 Blockierring mit Der Hebelring dient zum Blockieren des Antriebs des Messkopfes, der für die Hebel Abtastbewegungen frei bleibt.



	Dieser Ring wird hauptsächlich bei der Messung von Bohrungen oder Achsen (statischer Brazess) verwendet, damit die Umkebrunkte bestimmt worden können. Er wird ebenfalle		
	verwendet, um jegliches Verstellen des Schlittens beim Transport des Systems zu verhindern.		
2.8 Elektrische Stromzufuhr	Die Stromversorgung eines Geräts kann auf zwei Wegen gesichert werden.		
	<ul> <li>Durch ein Kabel und Anschluss an das Stromversorgungsnetz (TESA-Referenz: 00760245)</li> <li>Durch einen aufladbaren Akku (TESA-Referenz: 00760244)</li> </ul>		
	Die Verwendung eines Akkus erleichtert die Arbeit auf der Prüfplatte, auch weil kein Stromkabel die Bewegungen des Anwenders am Höhenmessgerät behindert.		
	Ein am Basisgerät angeschlossenes Bedienpult wird automatisch mitversorgt.		
	Es ist wichtig, nur das mit Ihrem Höhenmessgerät mitgelieferte Stromkabel zu verwenden (vorstehend genannte TESA-Referenz). Das Nichtbefolgen dieser Anweisung kann zu Funktionsstörungen oder zur dauerhaften Beschädigung des Geräts führen. Bei Fragen kontaktieren Sie bitte Ihren TESA-Händler vor Ort.		
2.9 Messsystem	Das Höhenmessgerät besitzt ein opto-elektronisches Messsystem mit digitaler Erfassung der Messgröße (Patent TESA). Der Glasmaßstab mit inkrementaler Teilung dient als Maßverköperung. Darauf ist eine Referenzmarke aufgebracht. Der Maßstab wird im Auflichtverfahren mit einem Sensor berührungslos abgetastet. Dann wird das Messsignal an das Bedienpult weitergeleitet.         Vom Ausgangspunkt A aus kann das Messwerterfassungssystem nach oben und unten bis zu den jeweiligen Schaltpunkten bewegt werden. Beim Erreichen eines dieser Punkte wird die Messwertübernahme ausgelöst und die Information an das Bedienpult gesandt.         Image: Masses and the term of the term of the term of the term of the term of term of the term of term of term of term of the term of the term of the term of the term of ter		
	Kapitel). Das Erfassungssystem kann von der Ausgangsposition A über den Weg D zum angefederten Endanschlag bewegt werden. Eine zu hohe Antastkraft würde die Erfassung des Punktes ungültig machen.		



Die Antastkraft an einem manuellen MICRO-HITE (und damit die Position des Messeinsatzes auf dem Messschlitten) wird mit einem farbigen Balken am rechten Bildschirmrand angezeigt. Dieser Balken wird immer bei Erreichen der zu messenden Messstelle aktiviert und seine Farbe ändert sich je nach ausgeübter Kraft.

Wenn der Taster auf das Werkstück trifft, dann wird der Balken auf der rechten Seite nur als horizontaler Strich angezeigt.



Dieser Strich entspricht dem zum Erfassen des Antastens mindestens erforderlichen Druck. Wenn der Druck nicht ausreicht, ist der Balken orange. Nach dem horizontalen Strich wird der Balken grün oder sogar rot, wenn der ausgeübte Druck sehr stark ist.



In der Mitte des Balkens werden ebenfalls zwei horizontale Striche angezeigt. Sie begrenzen die Messbereiche, die durch den Buchstaben C in der Tabelle dargestellt werden.

Position	Beschreibung
А	Ausgangsposition
В	Weg zum oberen (bzw. unteren)
	Schaltpunkt für die
	Messwertubernahme
С	Teilmessspanne für die
	Umkehrpunktsuche
D	Weg in einer Richtung von der
	Ausgangslage zum
	angefederten Endanschlag.





### 2.10 Bedienpult

Das Bedienpult wurde so ergonomisch und intuitiv wie möglich entworfen. Seine Tastatur ist in 4 Zonen unterteilt, deren Themen klar definiert sind.











Für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel.

## 3 TECHNISCHE SPEZIFIKATIONEN

Reihe		MICRO-HITE			MICRO-HITE+	M
Referenz	00730073	00730074	00730075	00730079	00730080	00730081
	00730076	00730077	00730078			
Verstellen	manuell	manuell	manuell	motorisiert	motorisiert	motorisiert
Modell	350	600	900	350	600	900
Anwendungsbereich [mm]	520	770	1075	520	770	1075
Außenmaße [mm]						
• Höhe	782	1032	1332	782	1032	1332
Breite	380	380	380	380	380	380
• Tiefe	280	280	280	280	280	280
Gewicht [kg]	33	37	45	33	37	45
Fehlergrenze [µm]	2+2L/1000	2+2L/1000	2+2L/1000	1.8+2L/1000	1.8+2L/1000	1.8+2L/1000
L in mm						
Wiederholbarkeit [µm]						
<ul> <li>Fläche (2δ)</li> </ul>	1	1	1	0.5	0.5	0.5
<ul> <li>Bogen (2δ)</li> </ul>	1	1	1	1	1	1
Rechtwinkligkeit* [µm]						
<ul> <li>Frontal</li> </ul>	5	7	9	5	7	9
Lateral	5	7	9	5	7	9
Autonomie [h]	8	8	8	8	8	8
Antast-Kraft [N]	1.6 ± 0.25	1.6 ± 0.25	1.6 ± 0.25	1.6 ± 0.25	1.6 ± 0.25	1.6 ± 0.25
Auflösung [mm]	0.0001	0.0001	0.0001	0.0001	0.0001	0.0001
Luftkissen	٠	٠	٠	٠	٠	•

\*Bei gleichzeitiger Verwendung des Zubehörteils IG13.

#### 4 LIEFERPROGRAMM

#### 4.1 System-Komponenten

Jede Konfiguration besteht aus folgenden Elementen:

Menge	Beschreibung	TESA-Referenz
1x	Höhenmessgerät	-
1x	Bedienpult	00760233 (MICRO-HITE)
		oder
		00760234 (MICRO-
		HITE+M)
1x	Gelenkarm	061784
1x	Standard-Messeinsatzhalter	00760243
1x	Messeinsatz aus Hartmetall, Ø 5	00760227
	mm	
1x	Referenzstück	00760236
1x	Wiederaufladbarer Akkublock	00760244
1x	Stromversorgung	00760245
1x	SCS-Kalibrierschein	-
1x	Komformitätserklärung	-
1x	Gebrauchsanleitung, Schnellstart-	-
	Anleitung	
1x	USB-Stick	-
1x	Transportkarton	-

#### 4.2 Verpackung

Die Verpackungselemente des Höhenmessgeräts sind sehr wichtig und müssen aufbewahrt werden. Das Gerät darf ausschließlich in der Originalverpackung transportiert werden, um jegliche Beschädigung zu vermeiden, die zur Fehlfunktion führen oder das Gerät völlig unbenutzbar machen könnte.





**4.3 Feineinstellungssystem** Einige Modelle der Höhenmessgeräte sind auch mit einem Feineinstellungssystem zum präzisen Verstellen des Messeinsatzes ausgestattet:

- 00730076 MICRO-HITE 350F
- 00730077 MICRO-HITE 600F
- 00730078 MICRO-HITE 900F





	Ein manuelles MICRO-HITE, dar jederzeit durch ein Update dam Für weitere Informationen konta Ort.	s nicht über dieses System verfügt, kann it ausgestattet werden.
4.4 Kalibrierschein	Mit jedem Basisgerät MICRO-HITE ur Kalibrierschein mitgeliefert. Die Numm Herstellungsnummer des Geräts, die auch die beiden Nummern nicht übereinstimmer vor Ort. Die im Kalibrierschein angegebenen Mess Geräts bei der Endprüfung in den TESA W angekündigten technischen Spezifikationer das Gerät unter nicht optimalen Bedingung dass die Leistungen des Geräts gemindert	nd MICRO-HITE+M wird ein individueller ner des Scheins ist identisch mit der auf der Beschilderungsplakette steht. Sollten n, kontaktieren Sie bitte Ihren TESA-Händler ergebnisse beziehen sich auf den Stand des Verkstätten. Die erzielten Ergebnisse und die n hängen von Umgebungsfaktoren ab. Wenn en verwendet wird, ist es sehr wahrscheinlich, werden.
	Referenzbedingungen während der Kalik Klimatisierung des Messlabors	prierung Temperatur: (20 + 0.5) °C
		Feuchtigkeit: ≤ 65%
	Ebenneit	Prurplatte aus Hartgestein, Genauigkeitsgrad 00 gemäß DIN 876 Teil 1 Vollständige Ebenheit von 1 µm gewährleistet.
	Kontrollausrüstung zur Bestimmung der Längenmessunsicherheit	Stufenendmaß, bei dem der Nennabstand der Messflächen 20 mm beträgt. Die Messlinie des Stufenendmaßes ist rechtwinklig zur Referenzfläche der Hartgesteinsplatte ausgerichtet.
	Gerät	Ausgestattet mit einem Standard- Messeinsatzhalter mit Hartmetallkugel, Ø 5 mm (TESA-Referenz 00760227) und einem Standard-Messeinsatzträger (Referenz TESA 00760243)
	Referenzstück	Gehört zum Gerät und trägt daher die gleiche Herstellungsnummer, wie die auf der Beschilderungsplakette abgebildete.

### Durchführung der Messungen

• Die Messfläche des Stufenendmaßes, das sich etwa in der gleichen Höhe wie die Referenzfläche der Prüfplatte befindet, dient als Referenzpunkt für die Messungen.



- Die Referenzstelle wird einmal erfasst (Antasten nach unten) und bleibt für die drei nächsten Messserien gültig.
- Die Messungen der Stufenendmaße werden für jede Serie mit regelmäßigen Nennabständen von 20 mm (siehe Kalibrierschein) durchgeführt.
- Die Messungen werden mit Umkehrung der Antastrichtung durchgeführt, das heißt, dass die Messflächen des Stufenendmaßes abwechselnd nach oben und unten angetastet werden, bis die Grenze des Messbereichs des Instruments erreicht wird.



Schema eines Beispiels von Stufenendmaßen, an denen Messungen des BMPE durchgeführt werden

#### Interpretation der Ergebnisse

Interpretation der Ergebnisse gemäß der Norm ISO 13225, der Ihr Höhenmessgerät entspricht, erfordert eine vorherige Definition der folgenden Parameter.

- **B** Messabweichung des Höhenmessgeräts für in entgegengesetzten Richtungen gemessenen Flächen.
- **B**<sub>MPE</sub> Obere Toleranzgrenze des Parameters B.
- E Anzeigefehler des Höhenmessgeräts für nach unten gemessene Flächen.
- **E**<sub>MPE</sub> Obere Toleranzgrenze des Parameters E.
- **R** Wiederholbarkeit ( $2\sigma$ ).
- **R**<sub>MPE</sub> Obere Toleranzgrenze des Parameters R.

Die Rechtwinkligkeitsparameter werden zu Informationszwecken wie folgt angegeben:

- **S** Rechtwinkligkeitsabweichung (ZX).
- **S**<sub>MPE</sub> Obere Toleranzgrenze des Parameters S.





Der Grenzwert für Messabweichungen wird folgendermaßen angegeben (A, B, C und D sind Konstanten, L entspricht der gemessenen Länge in Metern).

 $B_{MPE} = A + B \times L$  $E_{MPE} = C + D \times L$ 

Ausgehend von der Referenzstelle Null, deren Höhe etwa der Referenzfläche der Prüfplatte entspricht, befindet sich keine der übertragenen isolierten Abweichungen außerhalb der hinnehmbaren Grenzwerte. Alle Messergebnisse liegen daher im violetten Bereich.



Die Abbildung des Schemas  $E_{MPE}$  entspricht dem oben abgebildeten mit dem einzigen Unterschied, dass die Parameter A und B durch C und D ersetzt werden. Es ist ebenfalls möglich, dass die technischen Spezifikationen mancher Produkte A= C und B = D ankündigen.



Das MICRO-HITE und MICRO-HITE+M sind Gerät mit so genannter "fixer Nullstelle". Das bedeutet, dass die in einer Messsequenz verwendete Referenz auf dem Hartgesteinstisch, der bei den meisten Anwendungsfällen verwendet wird, erfasst werden muss, damit die Messergebnisse den durch den Grenzwert für Messabweichungen angekündigten Spezifikationen entsprechen.

5 INSTALLATION, SICHERHEIT & WARTUNG		
5.1 Standort	Das Gerät muss an einem Ort aufgestellt werden, der den allgemeinen erforderlichen Bedingungen entspricht, aber ebenso den spezifischen und sehr präzisen Bedingungen hinsichtlich Umgebung, Stromversorgung, etc. Es ist essentiell, die wichtigen Faktoren zu ermitteln und den Aufstellungs- und Einsatzort richtig vorzubereiten.	
5.2 Einsatzort	Zur richtigen Nutzung des Geräts müssen die folgenden Vorkehrungen getroffen werden:	
	<ul> <li>Vermeiden Sie eine Platzierung in der Nähe eines Fensters, einer Tür oder eines Kühl- oder Heizsystems.</li> <li>Vermeiden Sie häufige Temperaturänderungen aufgrund von direkter Sonneneinstrahlung auf das Gerät.</li> <li>Vermeiden Sie eine Platzierung in der Nähe anderer Maschinen, die erhebliche elektromagnetische Felder erzeugen können.</li> </ul>	
5.3 Beleuchtung	Verwenden Sie bevorzugt indirektes Licht oder Leuchtstofflampen. Vermeiden Sie direkte Sonneneinstrahlung.	
5.4 Messfläche	Wählen Sie eine Messfläche die möglichst frei von Vibrationen ist, da diese trotz der Stabilität der mechanischen und elektronischen Komponenten zu Mess- oder Lesefehlern führen können.	
	Stellen Sie sicher, dass die Fläche dem Gewicht des Geräts und des zu messenden Werkstücks standhalten kann. Idealerweise sollte die Fläche keinen Riss und keine Nahtstelle aufweisen.	
	Die verwendete Messfläche sollte groß genug sein, damit sie ein leichtes und reibungsloses Verschieben des Geräts um ein zu messendes Werkstück herum zulässt, wenn letzteres nicht manuell verschoben werden kann.	
5.5 Sauberkeit	Stellen Sie sicher, dass die Unterseite des Gussfußes sauber ist, das heißt ohne Staub, Kondensation oder Metallspäne. Die Anschlag- bzw. Führungsflächen müssen in absolut sauberem Zustand und ohne Ölrückstände sein.	
5.6 Vibrationen	Die Böden in Unternehmen sind aus verschiedenen Gründen ständig Vibrationen ausgesetzt: CNC-Maschinen, Pressen, Transportfahrzeuge und jegliche andere Art von Vibrationen. Diese Vibrationen können einen direkten Einfluss auf die Messleistungen des Geräts haben.	
5.7 Elektrische Stromzufuhr	<b>Stabilität</b> Wenn das Gerät zur Energieversorgung per Kabel am Stromnetz angeschlossen ist, stellen Sie sicher, dass die elektrische Stromversorgung des Geräts so stabil wie möglich ist, um zu vermeiden, dass das Gerät Schaden nimmt. Sollte das Stromnetz, an das das Gerät angeschlossen ist, nicht ausreichend Stabilität garantieren, wird dringend empfohlen, eine zusätzliche Vorrichtung einzusetzen, um jeglichen Schaden zu verhindern. Diese Vorrichtung kann vor Ort erworben werden.	
	Stromkabel Verwenden Sie kein anderes Stromkabel, als das mit dem Gerät mitgelieferte.	
	Transformator Verwenden Sie keinen anderen Transformator, als den mit dem Gerät mitgelieferten.	
	<b>Stromspannung</b> Verwenden Sie das Gerät nicht mit anderen als den in den technischen Spezifikationen des Geräts angegebenen Spannungen.	



#### 5.8 Akkus

5.9 Verwendung

5.10 Lagerung

#### Wechselmöglichkeit

Die MICRO-HITE Höhenmessgeräte werden mit leicht zugänglichen und herausnehmbaren Akku geliefert.



	emzunalien.	
5.11 Reinigung	Verwenden Sie ausschließlich ein trockenes, fusselfreies Tuch zur Reinigung des Geräts. Keine aggressiven Lösungsmittel anwenden.	
5.12 Öffnung von Elementen	Versuchen Sie nie, das Bedienpult oder das Höhenmessgerät zu öffnen. Der Zugang ist ausschließlich befugtem und qualifiziertem Personal vorbehalten.	
	Wenn eine nicht befugte Person eines dieser Elemente öffnet, dann endet die Garantiezeit umgehend.	



6 INSTALLATION	
6.1 Verpackung	Alle MICRO-HITE oder MICRO-HITE+M Geräte werden in einer Verpackung geliefert, die sie vor Stößen und Korrosion schützt.
	Transportieren Sie das Höhenmessgerät ausschließlich in dieser Originalverpackung. Die Verwendung einer anderen Verpackung wird nicht empfohlen und von TESA im Streitfall nicht gedeckt.
6.2 Auspacken & Installation	1. Positionieren Sie die Palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the particular of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construction of the palette in der Nähe des Aufstellungsortes des Höhenmessgeräts.         Image: Construc
	3. Entnehmen Sie das Stromkabel und die anderen Kabel aus dem Karton. <b>3. Entnehmen Sie das Stromkabel und die anderen Kabel aus dem Karton 4. Nehmen Sie das Referenzstück aus dem Karton und aus seiner Plastikverpackung.</b>





5. Entnehmen Sie den Messtasterhalter und den Messtaster. Befestigen Sie den Messtaster an seinem Halter. Vergessen Sie nicht, den Messtaster mithilfe der Feststellschraube zu fixieren.



6. Das Zubehör ist jetzt einsatzbereit.



7. Entfernen Sie die beiden Schaumstoffschutzblöcke.





8. Entnehmen Sie das Höhenmessgerät vorsichtig mithilfe einer weiteren Person.





Es wird dringend empfohlen, diesen Schritt nicht alleine durchzuführen. Es sind zwei Personen erforderlich, um eine eventuelle Beschädigung des Geräts durch einen Stoß oder sonstige fehlerhafte Handhabung zu vermeiden. Aufgrund des Gewichts des Geräts wird dringend empfohlen, es nicht alleine hochzuheben.



9. Stellen Sie das Höhenmessgerät vorsichtig auf der Messfläche ab und halten Sie es dabei waagerecht.





Das MICRO-HITE+M ist mit einem Haltegriff ausgestattet, der direkt am Schlittensystem befestigt ist.









11. Achten Sie darauf, Zugang zu allen Gleitflächen zu haben.



12. Entfetten Sie vorsichtig die Unterseite des Geräts. Verwenden Sie dazu ein nicht aggressives Lösungsmittel.





13. Stellen Sie das Gerät senkrecht auf die saubere Hartgesteinsplatte (oder einen anderen Träger).



14. Entfernen Sie die Plastikschutzhülle.



15. Entfernen Sie vorsichtig den Schutz des Bedienpulthalters.





16. Entfernen Sie vorsichtig das Klebeband vom Gussfuß, vom Handgriff und von der Abdeckklappe am oberen Teil des Geräts.



17. Entfernen Sie die zwei Schrauben, die die vordere Platte halten.



18. Die Platte vorsichtig abnehmen.



19. Den Achsenschutz zur Befestigung des Messtasterhalters entfernen.





20. Den Halter mit seinem Messtaster auf der Achse befestigen.



21. Das Bedienpult auspacken.



22. Das Bedienpult an die Halterung schrauben.



Alle Kabelverbindungen müssen hergestellt werden, solange das Gerät ausgeschaltet ist. Stellen Sie jedes Mal sicher, dass das Gerät ausgeschaltet ist, wenn das Kabel des Bedienpults oder des Geräts angeschlossen oder getrennt wird.

23. Schließen Sie das Bedienpult an das Höhenmessgerät an.





- 24. Überprüfen Sie, dass der Akku richtig in das Höhenmessgerät eingesetzt ist.
- 25. Schließen Sie das Höhenmessgerät mit dem Netzteil an eine Stromquelle an, um es sofort oder später (mit dem Akku sobald er geladen ist) zu verwenden.



#### 6.3 Installation des Druckers

1. Montieren Sie falls erforderlich das Bedienpult Ihres MICRO-HITE oder MICRO-HITE+M durch Lösen der 4 Schrauben hinten am Bedienpult ab.



2. Halten Sie den Drucker und das Bedienpult in der richtigen Position, damit Sie die 4 Schrauben wieder fest drehen können.





3. Nachdem der Drucker richtig am Bedienpult befestigt wurde, muss er über das mitgelieferte USB-Kabel daran angeschlossen werden.



4. Zur Stromversorgung des Druckers muss das zweite Kabel ebenfalls angeschlossen werden.



Ihr Drucker ist jetzt einsatzbereit und der Prozess kann in den Systemeinstellungen aktiviert werden. Für weitere Einzelheiten, siehe dieses <u>Kapitel</u> oder die mit dem Drucker mitgelieferte Gebrauchsanleitung.
#### 7 BEDIENPULT

7.1 Allgemeine Beschreibung Das Bedienpult Ihres Höhenmessgeräts wurde zum optimalen Navigieren mit der Software entwickelt und seine Nutzung ist intuitiv.

Seine Tastatur ist in vier Zonen unterteilt, die durch die darüber zugänglichen Funktionen leicht unterschieden werden können.

Das unten abgebildete Bedienpult ist für motorisierte Höhenmessgeräte vom Typ MICRO-HITE+M bestimmt. Das mit manuellen Modellen ausgelieferte Bedienpult hat weniger Funktionen im Bereich Nr. 1.



Nr.	Beschreibung						
1	Mess-Bereich + numerische Tastatur						
	<ul> <li>Eine Messung starten (auf MH+M)</li> </ul>						
	• Definiert die Art der Messung: Achse oder Bohrung (auf MH)						
	Einen Zahlenwert eingeben						
2	Rechen-Bereich						
	<ul> <li>Unterschiede oder Durchschnitte berechnen</li> </ul>						
	Referenzen verwalten						
	Messeinheiten ändern						
	<ul> <li>Datenübertragung durchführen</li> </ul>						
	<ul> <li>Zugang zu Unterfunktionen</li> </ul>						
3	Software-Nutzung						
	<ul> <li>Schalten Sie das Gerät an oder aus</li> </ul>						
	<ul> <li>Zugang zu Online-Hilfe</li> </ul>						
	<ul> <li>Aktionen bestätigen oder abbrechen</li> </ul>						
	<ul> <li>Gehen Sie zur         ück zum Hauptmen         ü     </li> </ul>						
	Eine Auswahl an Optionen verschieben						
4	Bestätigung der Kontext-Optionen						

#### 7.2 Touchscreen

Um den Bedienkomfort zu erhöhen, sind die meisten der Aktionen, die auf der Tastatur des Bedienpults realisierbar sind, auch auf dem Touchscreen möglich.



	$\begin{split} \hline \\ \hline $
7.3 Mess-Bereich	<ul> <li>Es gibt zwei verschiedene Arten von Funktionen, die den Tasten in diesem Bereich zugrunde liegen: <ul> <li>Numerische Tastatur</li> <li>Messfunktion</li> </ul> </li> <li>Die numerische Tastatur kann jederzeit verwendet werden, wenn der Nutzer manuell einer Wert eingeben muss. Dieser kann auch über die Tastatur oder den Touchscreen eingegeber werden.</li> </ul>
	Definition der Tasten
	<ul> <li>Die automatische Messung einer Bohrung starten (MH+M)</li> <li>Das Verfahren zur Messung einer Bohrung definieren (MH)</li> <li>Den Wert 1 eingeben</li> </ul>
	Die automatische Messung eines maximalen inneren Umkehrpunkts starten (MH+M) 2 Den Wert 2 eingeben
	Die automatische Messung eines minimalen inneren Umkehrpunkts starten (MH+M) Den Wert 3 eingeben
	<ul> <li>Die automatische Messung einer Achse starten (MH+M)</li> <li>Das Verfahren zur Messung einer Achse definieren (MH)</li> <li>Den Wert 4 eingeben</li> </ul>
	Die automatische Messung eines minimalen äußeren Umkehrpunkts starten (MH+M)Den Wert 5 eingeben
	<ul> <li>Die automatische Messung eines maximalen äußeren Umkehrpunkts starten (MH+M)</li> <li>Den Wert 6 eingeben</li> </ul>
	7     7     Die automatische Messung einer Nut starten (MH+M)       7     7       7     Den Wert 7 eingeben



8 8	<ul> <li>Die automatische Messung eines oberen Antastpunkts starten (MH+M)</li> <li>B Den Wert 8 eingeben</li> </ul>
<u> </u>	<ul> <li>Die automatische Messung eines unteren Antastpunkts starten (MH+M)</li> <li>Den Wert 9 eingeben</li> </ul>
<u>▼</u>	Die automatische Messung eines Steges starten (MH+M)
o	0 Den Wert 0 eingeben
•  <u>+</u>	Die Position des Messeinsatzes speichern     Das Vorzeichen des aktiven Wertes ändern

7.4 Rechen-Bereich

Dieser Bereich enthält verschiedene Arten von Funktionen:

- Rechenfunktion
- Verwaltung der Referenzen
- Zugang zu den Untermenüs
- Senden von Daten
- Ändern der Einheit

Definition der	Tasten
$\bigtriangleup$	<ul> <li>Berechnen der Differenz zwischen zwei ausgewählten Werten</li> <li>Berechnen der Differenz der beiden letzten Messungen (wenn keine anderen Werte ausgewählt sind)</li> <li>Anlegen eines Messungsblocks</li> </ul>
•-O-•	<ul> <li>Berechnen des Mittelpunktes zwischen zwei ausgewählten Werten</li> <li>Berechnen des Mittelpunktes zwischen den beiden letzten Messungen (wenn keine anderen Werte ausgewählt sind)</li> <li>Anlegen eines Messungsblocks</li> </ul>
P	<ul> <li>Festlegung der Referenz A</li> <li>Aufruf der Referenz A</li> </ul>
B	<ul> <li>Festlegung der Referenz B</li> <li>Aufruf der Referenz B</li> </ul>
F <sub>*</sub>	Zugang zu den Unterfunktionen
mm in	Ändern der Einheit
œ	<ul> <li>Manuelles Senden der Messwerte an die aktiven Peripheriegeräte</li> <li>Screenshot auf dem USB-Stick speichern</li> </ul>

**7.5 Software-Nutzung** Mit den Tasten in diesem Bereich kann der Nutzer sich zu der gewünschten Position in der Auswahl bewegen und durch die Software navigieren.

Definition der Tasten				
?	Aktiviert das Hilfemenü für die aktive Seite			
$\bigcirc$	Ein- und Ausschalten des Geräts.			
	Zurück zum Hauptmenü			



#### 8 MESSSCHNITTSTELLE

8.1 Status-Leiste

Die Status-Leiste befindet sich am oberen Bildschirmrand und bietet jederzeit Zugang zum System-Status.



In dieser Leiste stehen die folgenden Informationen:

Rechner	Der Titel der aktiven Seite (oder des aktiven
	Modus)
	Der Ladezustand des Akkus
1:49:35 PM	Die Uhrzeit
	Die bei der Datenübertragung aktiven
	Peripheriegeräte
mm deg	Die aktiven Einheiten

8.2 Hauptbereich Der Hauptbereich ist der Ort, an dem alle Werte und Messergebnisse berechnet und angezeigt werden (entspricht dem roten Bereich hierunter).

In diesem Bereich werden ebenfalls die Hilfe-Informationen zu den verschiedenen Schritten eines Prozesses angezeigt, um den Nutzer bei der Messung zu unterstützen.



Nr.	Beschreibung
	Anzeige des Haupt-Messwerts.
1	<ul> <li>Information zur Anzahl der zum Abschließen einer Messung</li> </ul>
	erforderlichen Antastvorgänge
2	Abbildung zur Information/Hilfe zum aktiven Modus und zum Mess-
2	Schritt
3	Sekundäre Ergebnisse



	<ul> <li>Für den aktiven Prozess verwendete Werte (Beispiel: Größe des Endmaßes zum Messen eines Winkels)</li> <li>Text zur Information/Hilfe (in Zusammenhang mit der in Bereich Nr. 2 definierten Funktion)</li> </ul>				
8.3 Messkraft	Der die Messkraft anzeigende Bereich befindet sich am rechten Bildschirmrand.				
	Farbe         Beschreibung           Der auf den Messeinsatz ausgeübte Druck ist optimal. Der Antastvorgang ist daher korrekt.           Der auf den Messeinsatz ausgeübte Druck reicht nicht aus, um die Messung auszulösen.           Der auf den Messeinsatz ausgeübte Druck ist zu hoch. Der Antastvorgang wäre fehlerhaft und die Messung ist daher nicht möglich.				
8.4 Kontext-Leiste					
	In dieser Leiste werden weitere Optionen angezeigt, die zur Auswahl auf der Tastatur des Bedienpults hinzukommen. Die Vorschläge stehen in direktem Zusammenhang mit der aktiven Seite der Software.				
8.5 Messungsverlauf	Nach jeder durchgeführten Messung wird das Hauptergebnis normalerweise automatisch in Form eines Messungsblocks, der verschiedene Informationen enthält, in diesem Bereich gespeichert. In bestimmten Modi muss der Nutzer nach einer Messung jedoch selbst aus einer Ergebnisliste (Bereich Nr. 3 des Kapitels 8 2) auswählen welcher				
	Wert relevant ist und im Messungsverlauf gespeichert werden soll.				

Dieser Bereich dient also dazu, den Messungsverlauf zu speichern, damit später auf eine Sicherung davon zugegriffen werden kann. So kann die Messsequenz an einem anderen, ähnlichen Werkstück wiederholt werden.









45.159 A

46.412 A

107.031 A

142.150 A

----

----

#### 9 SYSTEM-OPTIONEN

### 9.1 Zugang

Die System-Optionen sind jederzeit durch Drücken der Taste 🧭 im Hauptmenü zugänglich.



Durch Drücken der Taste <sup>1</sup> kommt man von jeder Programmseite zurück zum Hauptmenü.

9.2 System-Konfiguration	
--------------------------	--

	Paramètres		mm rad 🖾 11:12:32	]			
	Configuration système Paramètres de mesure	31 29/05/2016 11:12	<b>()))</b> 50%				
	Alésage/arbre, rainure/tenon Entrée & sorties	() 0 min	100%				
	Paramètres par défaut Compensation en temp.	CZZ 0 min	50%				
	Langues	50%	Menu principal				
Einstellen der	r Optionen						
37	Datum und Uhrzeit einstellen						
$\bigcirc$	Festgelegte Zeitspanne, nach der das System vollständig heruntergefahren wird (wenn das System währenddessen nicht verwendet wurde).						
	Wenn das Höhenmessgerät an das Stromnetz angeschlossen ist, ist diese Option nicht aktiv und das Höhenmessgerät schaltet sich nicht automatisch aus.						
( <sup>zZZ</sup>	Festgelegte Zeitspanne, nach der das System in den Ruhezustand versetzt wird (wenn das System währenddessen nicht verwendet wurde).						
****	<ul> <li>Modus sofort nach Initialisierung des Geräts aktiv.</li> <li>ST1: direkter Zugang zum ST1-Modus</li> <li>ST2: direkter Zugang zum ST2-Modus</li> <li>Hauptmenü: direkter Zugang zum Hauptmenü</li> </ul>						
	Einstellen der Lautstärke						
	Einstellen der Bildschirmhelligkeit						





		Einstellen des Luftkissens Einstellen der Tastatur-Hinterleuchtung				
	Ì.					
0.2 Macanaramatar					1	
5.5 Messparameter		Parametres Configuration système Paramètres de mesure	0.000 0.0000	Millimètre		
		Alésage/axe, rainure/tenon Entrée & sorties	A Degré	12.7000 mm 80.0000 mm		
		Paramètres par défaut Compensation en temp.	🎢 70 [mm/s]	→ <sup>[]</sup> 3 [mm]		
		Résultats & rapports Langues	() 1 sec			
		-				
	Einstellen der	r Optionen				
	0.000         Einstellen der Auflösung           • Metrisch: 0.00, 0.0000, 0.0000           • Imperial: .000, .0000, .00000					
		Einstellen der Einhe • Metrisch • Imperial	it			
	~	Einstellen der Winke • DD:MM:SS • Grad • Radiant	eleinheit			
	<ul> <li>Größe des Referenzstücks</li> <li>Automatische Positionierungshöhe des Messtasters beim Prozesses zur Bestimmung der Tasterkonstanten (für MIC HITE+M)</li> </ul>					
Rückzugsweg nach dem Antasten (für MH+M)						
	<b>*</b>	Geschwindigkeit im	Schnellvorschub	o (für MH+M)		
	Um <b>≯</b>	Antastgeschwindigk	eit (für MH+M)			
		Wartezeit vor der nä Programmausführur	ichsten automati ng (für MH+M)	schen Tasterbewegu	ng bei einer	



9.4 Messung von Bohrung/Achse,		Paramètres Configuration système		mm deg 🕞 🖋 📼 10:15:36	
Nut/Steg		Paramètres de mesure	Activé	Centre	
		Alésage/axe, rainure/tenon	😡 📥 Centre	Dynamique	
		Paramètres par défaut			
		Compensation en temp.	<b>III</b> Diagr. en barre		
		Résultats & rapports			
		Langues			
	Einstellen der	r Optionen			
	Ľ.	Einstellen der LED : • Aktiviert • Deaktiviert	zur Erleichterung c	les Antastvorgangs:	
	$\bigcirc$	Vorgang zur Umker	hrpunktsuche festle	egen.	
	ti ka	e Staticah			
		a. Ermitteln des	s Umkehrpunkts dı	urch Verschieben de	es Werkstücks
		Anschließen	d wird das Werksti Höbe des oder de	ick nicht mehr bewe	egt und:
		Werkstück verschieben	durch einfaches	Antasten nach o	bben/unten zu
		Dynamisch			
		Umkehrpunkt berechnet	(Höhe) wird beir	n Verschieben de	es Werkstücks
		Für weitere Einzelh	eiten, siehe dieses	<u>Kapitel</u> .	
	ام م	Einstellen des bei d Hauptwert festgeleg	er Messung einer gten Werts	Nut oder eines Steg	s als
		Mittelpunkt ein     Der Hauptwert i     Einzelheiten, sie	e <b>s Elements</b> st der Mittelpunkt ( ehe dieses <u>Kapitel</u> )	des Elements (für w	eitere
		Größe/Breite e Der Hauptwert ( Größe/Breite de und dem untere	<b>ines Elements</b> (für weitere Einzelh es Elements (Höhe en Punkt)	leiten, siehe dieses ndifferenz zwischen	<u>Kapitel</u> ) ist die dem oberen
			Mittelpunkt	Breite	



	t.,	Grafiktyp als Hilfest	ellung bei der Umke	ehrpunktsuche auswäh	len.	
	Ш,	<ul> <li>Balkendiagram</li> <li>Zeigeransicht</li> </ul>	ım			
	©∣♠	Einstellung des als I Bohrung oder einer	Hauptwert festgeleg Achse.	gten Werts bei der Mes	sung einer	
		<ul> <li>Mittelpunkt Der Hauptwert ist die Höhe der Mitte des Elements (für weitere Einzelheiten, siehe dieses <u>Kapitel</u>).</li> <li>Durchmesser Der Hauptwert ist der Durchmesser des Elements (für weitere Einzelheiten, siehe dieses <u>Kapitel</u>).</li> </ul>				
				¢ţ		
		<u> </u>	Mitte	Durchmesser		
9.5 Eingänge, Ausgänge		Paramètres		mm deg 조 10:17:04		
		Configuration système Paramètres de mesure Alésage/axe, rainure/tenon	→ Désactivé Mesuré			
		Entrée & sorties Paramètres par défaut Compensation en temp.	⇒ ⊕ Désactivé Mesuré			
		Résultats & rapports				
		Langues				
	Jede der Optior	nen (speichern auf US	SB-Stick,) kann a	auf verschiedene Arten	geschehen:	
	Automatise     Alle gemes     automatisch	<b>:h</b> senen Werte werde n an das oder die akti	en im Messungsve ive(n) Peripherieger	rlauf gespeichert und rät(e) gesendet	in Echtzeit	
	• Manuell Alle gemess oder die akt Taste 🕞 d	senen Werte werden i ive(n) Peripheriegerä rückt	im Messungsverlau it(e) gesendet, wenr	f gespeichert und in Ecl n der Nutzer auf der Tas	ntzeit an das statur auf die	
	• Deaktiviert Kein Wert v	vird gesendet				
	Einstellen de	r Optionen				
	⇒≞	Die Daten werden au	uf dem USB-Stick g	espeichert		





Wunsch aktiviert oder deaktiviert werden kann. Wenn die Option aktiv ist, wird die Bezugstemperatur, die die Umgebungstemperatur darstellt, berücksichtigt, um unter Beachtung des gewählten Ausdehnungskoeffizienten die Messwerte zu ändern.

9.8 Sprachen

n

Paramètres			mm ra	ad 🚥 11:12:55
Configuration système				
Paramètres de mesure	English	Español	Français Polski	Polski
Alésage/arbre, rainure/tenon				
Entrée & sorties	日本語	한국어	Русский	中文(简体)
Paramètres par défaut				
Compensation en temp.				
Langues	Deutsch	Italiano	Nederlands Port	Português
			- I -	



	Die Sprache kann durch Drücken auf die gewünschte Option ausgewählt we Sprache des Bedienpults ändert sich umgehend. Die standardmäßig verfügbarer sind:			
		<ul> <li>Englisch</li> <li>Italienisch</li> <li>Russisch</li> <li>Chinesisch</li> </ul>	<ul> <li>Französisch</li> <li>Spanisch</li> <li>Holländisch</li> <li>Japanisch</li> </ul>	<ul><li>Deutsch</li><li>Portugiesisch</li><li>Koreanisch</li></ul>
9.9 Benutzerdefinierte Sprache	Zusätzlich zu de Sprache Ihres H das TESA-Team	n (in diesem <u>Kap</u> öhenmessgeräts oder an Ihren Hä	itel aufgeführten) s individuell anzupas ndler vor Ort.	Standardsprachen ist es möglich, die ssen. Wenden Sie sich dazu bitte an



Patienter svp...

Sobald nach dem Einschalten des Höhenmessgeräts die Software geladen ist, wird die Startseite angezeigt und das Gerät beginnt automatisch die Suche nach der Referenzstelle. Dazu wird sie zunächst auf eine Höhe von etwa 15 cm fahren. Wenn die Referenzstelle nicht gefunden wurde oder die obere Grenze des Geräts erreicht wurde, fährt der Sensor wieder herunter. Der Prozess ist abgeschlossen, sobald der Sensor die Referenzstelle auf dem

Glasmaßstab erfasst hat.



10.3 Manueller Prozess (MH)



Bei einem manuellen Höhenmessgerät ist das Prinzip das gleiche. Jedoch muss der Nutzer den Taster selbst bewegen (und damit auch den ins Gerät integrierten Sensor), um die Referenzstelle auf dem Glasmaßstab zu erfassen.

#### 11 AUFNAHME DER MESSTASTERKONSTANTE





Die Messtasterkonstante berücksichtigt und kompensiert die folgenden Haupteinflussfaktoren:

- Istdurchmesser der Messkugel bzw. der Messscheibe des verwendeten Messeinsatzes
- Elastische Verformung des Messeinsatzes und seines Trägers unter dem Einfluss der Antastkraft
- Messumkehrspanne des Messsystems



Die Messtasterkonstante muss bei jeder Änderung der Messbedingungen neu bestimmt werden. Die hauptsächlichen Gründe für Änderungen sind:

- Abschaltung des Gerätes
- Wechsel des Messeinsatzes
- Ändern der Position des Messeinsatzes
- Wechsel des Messmodus

Falls die Messsequenz nicht die Verwendung der Messtasterkonstanten erfordert (für weitere Einzelheiten, siehe dieses <u>Kapitel</u>), werden alle Werte um den Radius des Messeinsatzes verändert. Das ist der ST1-Modus





Wenn in derselben Messsequenz Antasten in beide Richtungen möglich ist, dann besonders dank der Kompensierung des Messkugel-Radius in Antastrichtung. Das ist der ST2-Modus

Ohne Kompensierung der Kugel wäre der angezeigte Wert im untenstehenden Fall H2, der gesuchte Wert jedoch H1.



H2 ≠ H1

Schema, das das Kompensieren der Kugel darstellt:





#### 11.4 Schritte

Etalonnage de la touche	mm deg 🚥 12:5	5:13 (CPU/Mem 24%/42%)
? 🔊	Etalonnage de la touche Positionner la touche au centre de la jauge. Presser LANCEMENT pour commencer la mesure.	C
		$\triangleright$

Die oben abgebildete Seite wird automatisch angezeigt, wenn der Vorgang zur Bestimmung der Messtasterkonstanten gestartet wird.

Bei dem abgebildeten Beispiel handelt es sich um einen für das motorisierte Höhenmessgerät MICRO-HITE+M definierten Vorgang. Bei einem manuellen Instrument muss zur Erfassung der Messstellen der Messeinsatz mithilfe der Handkurbel nach oben und unten bewegt werden.





Wenn es sich um ein motorisiertes Instrument handelt, kann das Verfahren durch Betätigen der  $\overline{\mathbf{z}}$ Taste auf der Tastatur, oder  $\mathbf{D}$  auf dem Bildschirm gestartet werden.



Bei einem motorisierten Gerät wird der Messtaster automatisch auf Höhe des Referenzzentrums positioniert, wenn der Nutzer den Prozess zur Bestimmung der Tasterkonstanten startet. Diese Höhe kann in den System-Optionen eingestellt werden.

Standardmäßig ist der Prozess zum Messen von Nuten aktiv. Meistens werden Messungen mithilfe eines Tasters mit kugelförmigem Endstück durchgeführt. Wenn der Nutzer jedoch die Tasterkonstante bestimmen möchte, indem er den Zapfen des Referenzstücks misst, muss er

zunächst den Modus ändern, indem er die Taste **E**betätigt.



Definition der Tasten				
	Wechselt den Prozess, um die Tasterkonstante durch Messen des Referenzstück-Zapfens zu bestimmen.			
빙빙	Wechselt den Prozess, um die Tasterkonstante durch Messen der Referenzstück-Nut zu bestimmen.			

Sobald der Prozess abgeschlossen ist und die Tasterkonstante bestimmt ist, wird im Messungsverlauf des Modus ein Kalibrierblock erstellt. Nun kann im ST2-Modus im mit den Messungen begonnen werden. Wie auf nachfolgendem Bild zu sehen, wird im nächsten Schritt die Referenz bestimmt.





### 12 MESSEN, GRUNDPRINZIPIEN

12.1 Allgemeines	Vor der Verwendung der Höhenmessgeräte MICRO-HITE oder MICRO-HITE+M ist es wichtig, sich in Erinnerung zu rufen, dass die Art und Weise, wie die Messwerte erfasst werden vor allem durch die Messaufgabe bestimmt wird. Den für die jeweilige Anwendung geeigneten Messprozesses zu bestimmen ist wichtig, damit der Nutzer schnell zuverlässige Ergebnisse erzielt kann.
	Dazu muss man sich im Wesentlichen die folgenden Fragen stellen:
	<ul> <li>Sind zum Messen des Wertes ein oder zwei Antastungen erforderlich?</li> <li>Erfordert die Messung eine Umkehrung der Antastrichtung?</li> <li>Muss bei der Messung der Umkehrpunkt bestimmt werden?</li> <li>Muss die Messsequenz nur eine (1D) oder zwei Koordinaten (2D) berücksichtigen?</li> <li>Welches Zubehörteil eignet sich am besten, um die Maße der gewünschten geometrischen Elemente zu erhalten?</li> </ul>
	Diese Fragen sind der Ausgangspunkt für angenehmes Messen mit unverfälschten, korrekten Messergebnissen.
12.2 Messtaster-Halter	Es ist sehr wahrscheinlich, dass während der Nutzung des Höhenmessgeräts eine Anwendungsart, mit der der Nutzer konfrontiert ist, den Zubehörwechsel erforderlich macht, um zuverlässiges und präzises Messen zu garantieren. Das Abmontieren/Montieren des Tasters oder des Halters muss sorgfältig und korrekt durchgeführt werden. Falsches Montieren könnte nämlich große Messfehler zur Folge haben.
	4
	2
	5
	Eine sichere Befestigung des Messtasters 1 im Messtasterhalter 2 und des letzteren am Aufnahmezapfen 3 ist Bedingung für zuverlässige Messwerte. Vergewissern Sie sich zu diesem Zweck, dass die beiden Rändelschrauben 4 und 5 des Messtasterhalters fest angezogen sind. Es versteht sich von selbst, dass dieses Prinzip für alle Arten von Tastern und Haltern gilt.
12.3 Messmodi	Sobald das zu messende Element und die gesuchten Werte bekannt sind, kann der Nutzer aus verschiedenen Modi wählen, um die gewünschten Dimensionen zu messen:
	ST1 Messen ohne Wechsel der Antastrichtung





der Messung erforderliche Zugangszeit kürzer (durch Vermeidung des Kalibrierverfahrens

59



des Messeinsatzes) und erlaubt die Verwendung von Zubehörteilen, die nicht einfach mit dem Referenzstück kalibriert werden können.



Messungen ohne Umkehrung der Antastrichtung

In den obenstehenden Beispielen sind alle Höhen durch Antasten mit dem Messeinsatz nach unten erfasst worden. Alle Messungen haben also die gleiche Antastrichtung.



Messungen mit Umkehrung der Antastrichtung

Die obenstehenden Beispiele zeigen gut, dass die gemessenen Elemente das Erfassen von zwei Höhen erfordern, einmal durch Antasten mit dem Taster nach oben und einmal nach unten. Dies wird als Messung, die eine Umkehrung der Antastrichtung erfordert, bezeichnet, da die Richtung der beiden Messungen entgegengesetzt ist.

#### 12.5 Messfunktionen

In der Liste der Messfunktionen gibt es zwei Arten von Tasten:

- Aktionstasten (einfaches oder doppeltes Antasten)
- Rechentasten











12.6 Einfaches<br/>manuelles Antasten<br/>(MH)Das einfache manuelle Antasten entspricht dem Messen einer Höhe durch deutliches<br/>Berühren einer ebenen Fläche mit dem Messeinsatz. Bei diesem Vorgang kommt es auf<br/>den Nutzer an, da er den Taster mit der dafür vorgesehenen Handkurbel bewegen muss.



In lauter Umgebung ist das akustische Signal oft nicht laut genug, um beim Antasten eine klare Information zu geben. Die an der Befestigungachse des Messeinsatzträgers angebrachte LED bietet daher die Möglichkeit, diese Information visuell und in Messnähe zu erhalten.















3. Den Messeinsatz nach oben oder unten bewegen, sodass er das zu messende Werkstück berührt.



4. Sobald der Kontakt hergestellt ist den Druck aufrechterhalten, um den Messkraftbalken (siehe <u>Kapitel</u> oder <u>Kapitel</u>) in den grünen Bereich zu bringen. Den Messkraftbalken im Idealfall auf das Zentrum des grünen Bereichs bringen, damit der Messschlitten sich gut von einer Seite des Umkehrpunkts zur anderen bewegen kann und dabei der Messkraftbalken immer in diesem grünen Bereich bleibt.

5. Den Blockierring feststellen. Jetzt startet die Software den Prozess zum Messen des Umkehrpunkts.



Standardmäßig wird die letzte Prozedur zur Bestimmung des Umkehrpunkts aktiviert. Zu diesem Zeitpunkt können Sie über die Tasten oder 🔄 auf der Tastatur eine andere Prozedur wählen.

- Aufforderung zur Bewegung in der Bohrung
- Informations-LED im Bereich des Messeinsatzes wird aktiviert
- Grafik zur Positionierungshilfe wird angezeigt



Eine der Grafiken zur Positionierungshilfe sieht folgendermaßen aus:





Mit dieser Grafik kann die minimale/maximale gespeicherte Position angezeigt werden, sowie die Differenz zwischen der aktuellen Tasterposition und diesem maximalen/minimalen Wert. Wenn dieser Wert Delta sehr nah am gesuchten Punkt ist, erlaubt er die Fein-Positionierung des Tasters.



Beachten Sie, dass je nach Wunsch des Nutzers mit der Taste Sie der Darstellungstyp gewechselt werden kann.

6. Der Taster ist jetzt an einer Seite des Umkehrpunkts in Kontakt mit dem Werkstück. Der nächste Schritt ist eine Bewegung in Richtung des gesuchten Umkehrpunkts bis der Wert Delta größer wird (was heißt, dass der sich der Taster jenseits des Umkehrpunkts auf der gegenüberliegenden Seite zur Startposition in der Bohrung wieder nach oben bewegt).



Beachten Sie, dass der Wert des Umkehrpunkts in unserem Beispiel von 19.485 auf 114.966 gestiegen ist. Der Taster befindet sich jetzt in einem Abstand von 0.02968 zum Umkehrpunkt, dessen Wert gespeichert ist (114.966).





7. Der nächste Schritt besteht darin, mit dem Taster wieder zurückzugehen, um eine kleinstmögliche Differenz Delta zu erhalten, was bedeutet, dass der Messeinsatz sich am tiefsten Wert oder sehr nah daran befindet.



8. Wenn der Wert Delta gegen Null geht heißt das, dass der Taster am tiefsten Punkt ist.



9. Es ist zu beachten, dass der tiefste Wert sich logischerweise nicht verändert hat. Der Wert von Delta ist jetzt sehr schwach.



10. Der nächste Schritt besteht darin, den Blockierring zu entriegeln und nach unten anzutasten, da der Taster am Umkehrpunkt positioniert wurde.





12.9 Umkehrpunkt statisch (MH), Zeigeransicht Die ersten Schritte dieser Prozedur entsprechen den im vorangegangenen Kapitel beschriebenen (Bestimmung des Umkehrpunkts, statischer Modus, Balkendiagramm). Da die Schritte 1 bis 5 identisch sind, beginnt das unten beschriebene Verfahren bei dem Moment, in dem das Diagramm zum ersten Mal auf dem Bildschirm angezeigt wird.



Beachten Sie, dass je nach Wunsch des Nutzers mit der Taste i der Darstellungstyp gewechselt werden kann. Mit den anderen beiden Tasten kann die Auflösung der Zeigeransicht geändert werden und die Position des Zeigers kann auf die 0 gestellt werden.

6. Der Taster ist jetzt an einer Seite des Umkehrpunkts in Kontakt mit dem Werkstück. Der Zeiger steht auf der Anzeige standardmäßig auf 0. In dem Moment, in dem die Anzeige aktiviert wird, steht die Auflösung auf 20µm. Der Wert 0.00206 entspricht dem Höhenunterschied im Vergleich zur Ursprungsposition (die Null ist).



7. Das Werkstück so verschieben, dass sich der Taster in Richtung des gesuchten Umkehrpunkts bewegt.



Mit dem Verschieben des Werkstücks (und dadurch des Messeinsatzes) bewegt sich ebenfalls die Nadel der Zeigeransicht.





positioniert wurde.





#### 12.10 Umkehrpunkt statisch (MH), Hilfs-LED

Die Nutzung der LED im Prozess zur Bestimmung eines Umkehrpunkts im statischen Modus kann ein bedeutender Vorteil sein, wenn man zuverlässig und gleichzeitig schnell messen will. Denn die LED, die am Ende der Achse angebracht ist, die zur Befestigung des Messeinsatz-Trägers dient, wechselt je nach der mit dem Messeinsatz durchgeführten Aktion ihre Farbe.



Die Voraussetzung für nachfolgende Erklärung ist, dass die LED-Option vorher im Menüpunkt System-Optionen of aktiviert wurde, die von der Hauptseite der Software aus verfügbar ist und jederzeit über die Taste 单 erreicht werden kann.

Die LED kann vier Farben anzeigen. Jede davon entspricht genau einer Information.

Farbe	Beschreibung
	Die Software ist zum Messen bereit. Der Prozess kann starten.
	Der Messeinsatz bewegt sich in die falsche Richtung.
	Der Messeinsatz befindet sich am Wendepunkt, oder in der Nähe davon.
	Der Messeinsatz bewegt sich in die richtige Richtung. Achtung, bewegen Sie das Werkstück nicht zu schnell.

Nachfolgend ist ein Beispiel aufgeführt, das die Schritte zum Messen eines inneren Umkehrpunkts beschreibt. Natürlich können alle anderen Arten von Umkehrpunkten auf ähnliche Art und Weise gemessen werden.



Schritt	Schema	Aktion	LED
1		Taster in der Bohrung platzieren	Nicht einge- schaltet
2		Den Taster leicht so verstellen, dass er sich visuell auf einer Seite des gesuchten Umkehrpunkts befindet.	Nicht einge- schaltet
3		Den Messeinsatz nach unten bewegen, sodass er das Werkstück berührt. Sobald die Antastkraft sich in der Mitte des mechanischen Anschlags des Schlittens befindet, den Blockierring feststellen.	
4	-	Die Hilfe-Anzeige rechts auf dem Bildschirm beobachten und prüfen, ob die Software das Messen eines inneren Wendepunkts vorschlägt. Wenn dem nicht so ist, drücken Sie die entsprechende Taste auf der Tastatur, um den Prozess zu wechseln.	
5		In diesem präzisen Fall erwartet die Software, einen tiefsten inneren Wendepunkt zu finden. Wenn das Werkstück so bewegt wird, dass sich der Messeinsatz vom Umkehrpunkt entfernt, zeigt die LED aufgrund der fehlerhaften Bedienung ein Warnsignal an.	
6	Q	Die LED ist im 5. Schritt rot geworden. Daher ist es wichtig, das Werkstück in die entgegengesetzte Richtung zu bewegen, um den Wendepunkt zu finden. Diese Richtung stimmt und daher wird die LED orange.	
7		Solange der Messeinsatz nicht am Wendepunkt vorbeigeführt wurde und nicht dabei ist, auf der anderen Seite des gesuchten Punktes "wieder aufzusteigen", versteht die Software, dass der tiefste Punkt noch nicht bestimmt wurde. Daher ist es wichtig, das Werkstück weiterzubewegen, bis die LED rot wird (was bedeutet, dass der Taster sich vom Wendepunkt entfernt).	
8	<b>M</b> uO	Die Richtung erneut wechseln. Achtung, Sie nähern sich dem Umkehrpunkt.	
9		Sobald Sie den Umkehrpunkt erreichen wird die LED grün. Prüfen Sie währenddessen anhand der auf dem Bildschirm angezeigten Werte, dass Sie sich an der richtigen Stelle befinden. Anschließend können Sie den Blockierring entriegeln und die Messung des Umkehrpunktes durchführen.	
10	-	Wenn Sie ausgehend vom Umkehrpunkt den Messeinsatz in irgendeine Richtung weiterbewegen, dann wird die LED rot.	


12.11 Messung Bohrung/Achse, statischer Modus (MH)	Die Messung einer Bohrung oder einer Achse befolgt die selbe Logik, wie das <u>hier</u> beschriebene Verfahren. Der einzige Unterschied besteht darin, dass die Bestimmung des Durchmessers der Bohrung oder der Achse ein Antasten nach oben und ein Antasten nach unten erfordert, anstatt ausschließlich ein Antasten nach unten, wie in Schritt 10 beschrieben. Dazu muss zwingend der ST2-Modus in eingestellt werden, da hier doppeltes Antasten in ach oben und unten nötig ist.				
12.12 Umkehrpunkt dynamisch (MH)	An einem manuellen MICRO-HITE kann das Messen eines Umkehrpunkts im dynamischen Modus durchgeführt werden, das heißt, durch Vor- und Zurückschieben des Werkstücks, so dass der Messeinsatz mindestens einmal über den gesuchten oberen ode unteren Umkehrpunkt kommt. Die Höhe des Umkehrpunkts wird während des Vorgangs berechnet und gespeichert. Die Messung kann nur im dynamischen Modus durchgeführ				
	werden, wenn die entsprechende Option richtig in den Systemeinstellungen Offestgelegt wurde (für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel).				
	Bei jedem Überfahren wird ein neuer Umkehrpunkt berechnet und mit den vorherigen verglichen. Wenn die Differenz zwischen allen gespeicherten Werten einen bestimmten Grenzwert übersteigt, wird die Messung als ungültig betrachtet.				
	<b>Ablauf</b> 1. Taster in der Bohrung platzieren				
	2. Auch wenn es nahezu unmöglich ist, den Messtaster über dem gesuchten Umkehrpunkt zu zentrieren, verschieben Sie ihn etwas zur Seite, so dass er sich visuell auf einer Seite des gesuchten Umkehrpunkts befindet.				
	3. Den Messeinsatz nach oben oder unten bewegen, sodass er das zu messende Werkstück berührt.				



4. Sobald der Kontakt hergestellt ist den Druck aufrechterhalten, um den Messkraftbalken in den grünen Bereich zu bringen. Jetzt erkennt die Software, dass Sie einen Umkehrpunkt messen wollen und fordert Sie zur Bewegung in der Bohrung auf.



Wenn der ausgewählte Modus nicht der richtige ist (Messung einer Bohrung anstelle einer Achse oder umgekehrt), ist jetzt der Moment, das richtige Verfahren mittels der Tasten auf der Tastatur auszuwählen. Beachten Sie, dass das ausgewählte Verfahren für die nächste Messung im Speicher bleibt.

5. Sobald der tiefste (oder höchste) Punkt überfahren wurde, erzeugt die Software einen Piepton. Der Messeinsatz ist jetzt auf der gegenüberliegenden Seite im Aufstieg begriffen.



6. Jetzt kann der Druck vom Messeinsatz genommen werden und er kann vom Werkstück entfernt werden. Dieser Schritt beendet den Prozess.

Es kann auch ein weiterer Durchlauf gestartet werden, durch Bewegen in die entgegengesetzte Richtung, um einen neuen Wendepunkt zu bestimmen, der dann mit dem ersten verglichen wird. Dieser Schritt kann unendlich wiederholt werden, bis der Druck vom Messeinsatz genommen wird.



7. Das Ergebnis wird automatisch am Bildschirm angezeigt.





12.13 Messung Bohrung/Achse, dynamischer Modus (MH)	Die Messung einer Bohrung oder einer Achse mit einem manuellen MICRO-HITE kann nicht im ST1-Modus erfolgen, da sie Antastungen in zwei Richtungen erfordert. Daher ist der ST2-Modus zwingend erforderlich.
	Einmal im ST2-Modus ist es wichtig zu prüfen, ob die Option zum doppelten Antasten korrekt ausgewählt wurde (für weitere Einzelheiten siehe dieses <u>Kapitel</u> ). Anschließend für jeden weiteren oberen und unteren Umkehrpunkt vorgehen, wie <u>hier</u> beschrieben.
12.14 Umkehrpunkt (MH+M)	Beim MICRO-HITE+M wird die Art, den Umkehrpunkt zu messen, direkt durch die auf der Tastatur ausgewählte Aktion bestimmt. Die Software kennt die Art des gesuchten Punkts je nach gestartetem Prozess:
	Minimaler innerer Umkehrpunkt
	Maximaler innerer Umkehrpunkt
	Minimaler externer Umkehrpunkt
	Maximaler externer Umkehrpunkt
	Bohrung
	Achse
	Der dynamische Modus ist der einzige Modus mit einem Prozess zur Bestimmung von Umkehrpunkten an einem motorisierten Höhenmessgerät. Dabei wird allerdings das Werkstück bewegt und der Umkehrpunkt wird beim Überstreichen bestimmt. Aus diesem Grund ist der statische Modus bei diesem Modelltyp nicht verfügbar.
	Ablauf 1. Taster in der Bohrung platzieren
	2. Auch wenn es nahezu unmöglich ist, den Messtaster über dem gesuchten Umkehrpunkt zu zentrieren, verschieben Sie ihn etwas zur Seite, so dass er sich visuell auf einer Seite des gesuchten Umkehrpunkts befindet.





3. Eine der Aktionstasten , , , , oder auf der Tastatur auswählen. Das Höhenmessgerät führt dann die Bewegung in die gewünschte Richtung aus, so dass es auf das zu messende Werkstück trifft.



4. Sobald der Kontakt hergestellt ist, muss unbedingt auf die Bestätigung der Software gewartet werden, bevor der Taster in der zu messenden Bohrung/Achse bewegt wird.



5. Sobald der tiefste (oder höchste) Punkt überfahren wurde, erzeugt die Software einen Piepton. Der Messtaster wird anschließend einen (in den Systemeinstellungen festgelegten) Rückzugsweg zurücklegen und dann stillstehen.



6. Das Ergebnis wird automatisch am Bildschirm des Bedienpults angezeigt.





12.15 Messung von Bohrung/Achse (MH+M) Die ersten Schritte zur Messung einer Bohrung oder einer Achse sind identisch mit den hier beschriebenen Schritten. Der einzige Unterschied besteht in der auf der Tastatur

gewählten Aktion. Jetzt muss entweder 😴 zum Durchführen einer Achsmessung, oder 🗲 zur Messung einer Bohrung aktiviert werden.

1. Sobald der erste Umkehrpunkt bestimmt wurde, bewegt sich der Taster automatisch in Richtung des zweiten Punktes, um mit der entgegengesetzten Seite des zu messenden Elements in Kontakt zu treten.



2. Sobald der Kontakt hergestellt ist, muss unbedingt auf die Bestätigung der Software gewartet werden, bevor der Taster in der zu messenden Bohrung/Achse bewegt wird.



3. Sobald der tiefste (oder höchste) Punkt überfahren wurde, erzeugt die Software einen Piepton. Der Messtaster wird anschließend einen (in den Systemeinstellungen festgelegten) Rückzugsweg zurücklegen und dann stillstehen.



4. Das Ergebnis wird automatisch am Bildschirm des Bedienpults angezeigt.



#### 13 ST1-MODUS

### 13.1 Allgemeines

Der Zugang zum *ST1*-Modus erfordert keine Bestimmung der Tasterkonstanten. Dies hat direkte Auswirkungen auf die Durchführung einer Messsequenz. Alle Messungen, die sich auf dieselbe Referenz beziehen, müssen nämlich durch Antasten in die gleiche Richtung wie beim Bestimmen dieser Referenz vorgenommen werden.

		Antastrichtung (während derselben Messsequenz)					
		•	•) ~	•(~	<b>▲</b> <sup>8</sup>	(• <sup>~</sup>	) <b>4</b> <sup>55</sup>
	• ~	•	•	•	-	-	-
	erenz) " (	•	•	•	-	-	-
sten	der Ref 。)•	•	•	•	-	-	-
Anta	mmung ••	-	-	-	•	•	•
	(Bestir	-	-	-	•	•	•
	) <b>4</b> 5	-	-	-	•	•	•

Beispiel einer Messsequenz, bei der die aktive Referenz durch Antasten nach unten oder nach oben aufgenommen wurde.



Beispiel von Messungen, bei denen die aktive Referenz durch Antasten nach unten aufgenommen wurde.



Erfassen der

Referenz

13.2







Diese Referenz kann durch ein einzelnes Antasten (<u>,</u>,<u>)</u>), oder durch Messen eines Umkehrpunkts (<u>,</u>,<u>)</u>) bestimmt werden. Wie zuvor erläutert, ist die bei der Erfassung dieser Referenz verwendete Antastrichtung ausschlaggebend für die Antastrichtung der anschließenden Messungen.

Daher ist folgendes Vorgehen nicht möglich:





Ein akustisches Warnsignal ertönt, wenn eine Messung in die entgegengesetzte Richtung als beim Erfassen der Referenz durchgeführt wird. Aus diesem Grund wird kein einziger Punkt gespeichert. 13.3 Verwaltung der Im ST1-Modus 🔤 wird die Verwaltung der Referenzen auf gleiche Art und Weise wie im Referenzen ST2-Modus durchaeführt. Für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel. 13.4 Sekundäre Im ST1-Modus 🔤 sind sekundäre Funktionen über die Taste 🖡 auf der Tastatur Funktionen Fx zugänglich. Remise à zéro Effacer valeur(s) Programme Winkelmessung (für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel) • Min, max,  $\Delta$  (für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel) • Programm- und Grenzwertverwaltung (für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel) • Alle Messungsblöcke und die gespeicherten Referenzen löschen • Einen oder mehrere Messungsblöcke löschen Der Min, Max,  $\Delta$  - Modus  $\overline{\Sigma}$  kann nur dann aktiviert und gewählt werden, wenn die Referenz bereits vorher gemessen wurde. Sobald die Modi Winkelmessung 🛆 oder Min, max, Δ 🚈 ausgewählt sind, kann man durch einfaches Drücken der Taste 🗜 in den ST1-Modus Tzurückzukommen. Hintergrund-Alle Aktionen, die im ST1-Modus auf der Leiste am unteren Bildschirmrand angezeigt 13.5 aktionen werden und darüber ausgewählt werden können, sind gleichermaßen im ST2-Modus

Für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel.

verfügbar. Die Aktionen des ST1-Modus sind im ST2-Modus enthalten.







## Gebrauchsanleitung für MH & MH+M 2016





Verfahren zum Messen durch einfaches Antasten

Verfahren zum Messen durch doppeltes Antasten

Die beiden hierunter aufgeführten Beispiele zeigen eindeutig, dass es in bestimmten Fällen sinnvoller ist, Messungen mit 'doppeltem Antasten durchzuführen'. Beim ersten Ansatz sind 3 Messungsblöcke erforderlich, um zum Ergebnis zu gelangen, beim zweiten hingegen nur einer.

Es ist wichtig, die Konzepte einfaches/doppeltes Antasten und ST1/ST2 nicht zu verwechseln. Hier folgt eine Zusammenfassung, um einen Überblick zu gewinnen:

ST1- MODUS	<ul> <li>Nur einfaches Antasten</li> <li>Antasten nur in die Richtung, in der die Referenz erfasst wurde</li> </ul>
ST2- Modus	Wahlweise einfaches oder doppeltes Antasten

Bei den motorisierten Geräten MICRO-HITE+M hängt die Anzahl der Antastungen eines Elements davon ab, welche Taste auf dem Steuerpult betätigt wird (weitere Einzelheiten in diesem <u>Kapitel</u>) oder welche Aktion mit dem Steuerrad durchgeführt wird (weitere Einzelheiten in diesem <u>Kapitel</u>).

Entspricht zum Beispiel einfachem Antasten nach oben, während mit eine Messung mit doppeltem Antasten oben/unten eingeleitet werden kann.

Im Gegensatz dazu kann bei den manuellen MICRO-HITE Höhenmessgeräten im ST2-Modus die Anzahl der Antastungen gewählt werden, mit denen ein gemessenes Element berechnet wird: einfach oder doppelt.

Symbol	Beschreibung
C	Doppeltes Antasten
	Doppeltes Antasten Der obere Punkt wurde erfasst.
	Doppeltes Antasten Der untere Punkt wurde erfasst.
	Doppeltes Antasten Beide Punkte wurden erfasst.
©	Einfaches Antasten
<b>~</b>	Einfaches Antasten Der Punkt wurde erfasst.

Der Übergang vom einfachen zum doppelten Antasten (und umgekehrt) erfolgt durch Drücken der Taste auf der Hauptergebnisleiste.







## Gebrauchsanleitung für MH & MH+M 2016





	Die indirekte Referenz befindet sich unter der Standfläche der Gerätebasis. 1. Im ST1 oder ST2-Modus muss der Nutzer zunächst auf Cardicken, um den indirekten Referenzwert manuell einzugeben. 2. Der nächste Schritt ist die Definition der Messreferenz. In unserem Beispiel ist diese
	Referenz nur ein fester Punkt, der verwendet wird, um die indirekte Referenz zu definieren. Sobald die Schritte 1 und 2 durchgeführt worden sind, werden alle Messungen in
	Die Option kann nur ausgewählt werden, wenn die Software dazu auffordert, eine Messreferenz zu definieren. Bei jeder Veränderung des indirekten Referenzwerts muss die Messreferenz neu bestimmt werden.         Für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel.
14.8 Verwaltung der Referenzen A und B	Die Höhenmessgeräte MICRO-HITE und MICRO-HITE+M bieten jederzeit die Möglichkeit, mit den beiden A und B genannten Messreferenzen zu arbeiten. Sie werden in den folgenden Situationen automatisch dazu aufgefordert, eine Referenz zu bestimmen:
	Mod usBeschreibungST1Wenn Sie zum ersten Mal in diesen Modus gehenST2Nach dem Kalibrieren eines Messeinsatzes
	Zeitgleich ist es auch möglich, die Definition oder erneute Definition einer Messreferenz zu erzwingen, durch:
	<ul> <li>Drücken auf die Taste , was den Prozess zur Bestimmung der aktiven Referenz erneut startet</li> <li>3 Sekunden Drücken auf die Taste  oder  auf dem Bedienpult. Das bewirkt, dass</li> </ul>
	der letzte Messungsblock im Verlauf (berechnet oder gemessen) als aktiver Referenzwert berücksichtigt wird.
	Eine Referenz kann durch einfaches Drücken auf die Taste doer der auf der Bedien- Tastatur aktiviert werden. Diese Aktion ist nur möglich, wenn die Referenz vorher definiert wurde. Andernfalls signalisiert ein Fehlerton, dass diese Referenz momentan nicht verwendet werden kann, da sie nicht definiert wurde.
14.9 Löschen des letzten Messungs- blocks	Über die Taste 🗮 kann jederzeit der letzte Block im Messungsverlauf gelöscht werden. Dieser Löschvorgang hat keine Auswirkung auf einen oder mehrere weitere im Verlauf ausgewählte Blöcke.



14.10 Bearbeiten eines Messungs- blocks	Der Name eines Messungsblocks kann jederzeit bearbeitet werden, wenn er zuvor im Verlauf ausgewählt wurde.					
	Dazu muss einfach die Taste 🔤 betätigt werden.					
	Beim Durchführen einer Rechnung kann es vorkommen, dass der Name des neu angelegten Blocks automatisch entsprechend der vorab für die Rechnung ausgewählten Blöcke definiert wird (z.B. 'M3-M5'). Dieser Name ist rein informativ und kann über die Bearbeitungstaste verändert werden.					
	Hier folgt ein Beispiel zur Einführung eines Blocknamens:					
14.11 Kalibrieren eines Messeinsatzes erzwingen 14.12 Abstand zwischen zwei	Image: Second					
nonen	zu wissen, welche Ergebnisse (Blöcke im Messungsverlauf) bei dieser Rechnung berücksichtigt werden sollen. Der Nutzer hat zwei Möglichkeiten vorzugehen.					
	Vorgehensweise Beschreibung					
	Ein einzelner Block im Verlauf ist ausgewählt (egal welcher)Unabhängig davon, welcher Block ausgewählt ist, wird die Berechnung des Abstands mit den beiden letzten gültigen Blöcken des Verlaufs durchgeführt.					
	Mletzter Block - Mvorletzter Block					
	ausgewählt					
	MAuswahl 1 — MAuswahl 2					
	Für weitere Einzelheiten, siehe dieses <u>Kapitel</u> .					
14.13 Mittlere Höhe	Die Mitte zwischen zwei Höhen (berechnet und/oder gemessen) kann über die Taste auf der Bedien-Tastatur berechnet werden. Es ist allerdings wichtig, vor der Messung zu wissen, welche Ergebnisse (Blöcke im Messungsverlauf) bei dieser Rechnung berücksichtigt werden sollen. Der Nutzer hat zwei Möglichkeiten vorzugehen.					
	Vorgehensweise Beschreibung					



	Ein einzelner Block im Verlauf ist ausgewählt (egal welcher)Unabhängig davon, welcher Block ausgewählt ist, wird die Berechnung des Abstands mit den beiden letzten gültigen Blöcken des Verlaufs durchgeführt.
	(Mietzter Block - Mvorletzter Block)/2
	Zwei Blöcke im Verlauf sind Der Abstand wird wie folgt berechnet:
	(M <sub>Auswahl 1</sub> – M <sub>Auswahl 2</sub> )/2
	Für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kanitel
14.14 Auswahl eines Messungsblocks	In allen Messmodi kann jederzeit einer der aktiven Blocke im Messungsverlauf ausgewahlt werden. Unter Auswählen versteht man, den blauen Cursor auf einem Messungsblock zu positionieren, wie auf der Abbildung hierunter:
	ST2 mm rad 📀 📼 13:36:34
	<sup>1</sup> 5.000 Ø ← A 19.953 €
	Référence A 107.223
	144.528 A → 97.247 B ← 97.247
	Dazu gibt es zwei Möglichkeiten:
	<ol> <li>Unter Verwendung der Pfeile auf und auf Ihrem Bedienpult</li> <li>Berühren Sie den gewünschten Block direkt auf dem Touchscreen</li> </ol>
14.15 Auswahl von zwei Messungs- blöcken	Bei Rechnungen mit mehreren Messungsblöcken ist es wichtig, zu berücksichtigen, dass die Reihenfolge, in der die Blöcke ausgewählt werden, eine Auswirkung (auf das Vorzeichen des Ergebnisses) bei der abschließenden Rechnung hat.
	Die Mehrfachauswahl von Blöcken wird vor allem verwendet, um einen Höhenunterschied
	🛆 oder eine mittlere Höhe 🕴 zu berechnen.
	Eine Mehrfachauswahl kann auf zwei Arten erfolgen.
	1. Indem man den gewünschten Block auf dem Bildschirm zweimal schnell hintereinander mit dem Einger berührt
	<ol> <li>Indem man den Fokus (blauen Balken) mit der Taste auf der Tastatur bewegt, bis</li> </ol>
	er sich auf dem gewünschten Block befindet.
	<sup>M5</sup> 89.979 B ⋮ <u>↓</u> → <sup>M5 (1)</sup> 89.979 B ⋮ <u>↓</u>
	2X
	Beachten Sie, dass bei der Auswahl eines Blocks die Ziffern (1) und (2) nach der Blocknummer eingefügt werden (zum Beispiel M3 (1)). Diese Zahl ist von grundlegender

Blocknummer eingefügt werden (zum Beispiel M3 (1)). Diese Zahl ist von grundlegender Bedeutung, da sie in der Reihenfolge der Auswahl vergeben wird und eine Rolle beim Vorzeichen des Ergebnisses spielen wird.





Wenn Sie die Auswahl eines Blocks aufheben wollen, genügt es:

- Zweimal schnell hintereinander mit dem Finger den ausgewählten Block zu berühren (Touchscreen)
- Den Fokus auf diesen Block stellen und die Auswahl mit der Taste
   auf der Tastatur aufheben.

15 MAX, MIN, Δ-MODU	
15.1 Einführung	Dieser Messmodus wird auch als "kontinuierliche Anzeige" bezeichnet. Er kann als Modus definiert werden, der dazu dient, eine Oberfläche zu scannen, um davon Parallelitätsabweichungen im Verhältnis zur Referenzfläche abzuleiten.
	Dieser Modus kann in den Modi ST1 auf oder ST2 E über die Taste F auf der Tastatur aufgerufen werden.
	$ \begin{array}{c c} \hline \\ \hline \\$
15.2 Feineinstellung	Die Feineinstellung wird zum genauen Justieren einer Höhe verwendet. Ein manuelles Höhenmessgerät ohne Feineinstellungssystem kann jederzeit durch ein Update damit ausgestattet werden.
	Bei Fragen wenden Sie sich bitte an Ihren Händler vor Ort.
15.3 Messprinzip (MH+M)	1. Sobald der Messmodus aktiviert ist, positionieren Sie den Messeinsatz über der zu messenden Oberfläche.
	<ol> <li>Drücken Sie die der gewünschten Messrichtung entsprechende Taste           oder           auf         der Tastatur. Der Messeinsatz f          ührt dann die Bewegung in die gew         ünschte Richtung         aus, so dass er auf das zu messende Werkst          ück trifft.      </li> </ol>





Taste 🛄. Zum Beispiel den Wert Delta in der unten stehenden Abbildung.



## Gebrauchsanleitung für MH & MH+M 2016







6. Sie können eine Messung erneut starten, indem Sie mit dem Messeinsatz eine

pièce.

5. Sie können eine Messung erneut starten, indem Sie mit dem Messeinsatz eine Oberfläche berühren, auf oder , um zur Startseite zurückzugelangen.







6. Die Messergebnisse werden auf dem Bildschirm angezeigt. Der Wert des Winkels wird automatisch im Messprogramm gespeichert. Die Werte der Nebenergebnisse können ebenfalls gespeichert werden, indem man auf E drückt.







5. Bestimmen Sie nun die Größe des Endmaßes, indem Sie den letzten Punkt des Prozesses messen.



6. Die Messergebnisse werden auf dem Bildschirm angezeigt. Der Wert des Winkels wird automatisch im Messprogramm gespeichert. Die Werte der Nebenergebnisse können ebenfalls gespeichert werden, indem man auf P drückt.

Angle							mm deg	G• 🚥 06:51:	25
P1	4.9981	ø 🖛	$\checkmark$	20.2	~	~			
R2	Référence	B		20.2	6	~			
мэ			z	36.76	53				
	20.0188	B	x	99.59	911				
	11.6462	B _							
MS	20.26	X							
			<u>∧</u> м	esurer le point	n°1.				
	DMS		Rad		:			<b>_</b> ^	

7. Es ist möglich, den Prozess neu zu starten, indem man den ersten Punkt misst, der einen anderen Winkel definiert, auf zurückzukehren, oder auf , um zur Startseite zurückzugelangen.



**17.2 Prinzip** Dieser Modus ist so konzipiert, dass der Nutzer ihn auf herkömmliche Art mittels manueller Eingabe der bei einer Rechnung zu berücksichtigenden Werte verwenden kann, oder aber indem er auf ein oder mehrere Ergebnisse aus vorherigen Messungen (Blöcke im Verlauf) zurückgreift.

Zu diesem Zweck ist der Modus wie eine Programmseite aufgebaut und in zwei nach ihrer Funktion getrennte Bereiche unterteilt. Im linken Bereich befindet sich der Verlauf der aktiven Messung. Im rechten Bereich können Werte, sowie Messfunktionen eingegeben werden.

## Gebrauchsanleitung für MH & MH+M 2016







M3+M4

(20.0188)+(11.6462)

Die erste Zeile entspricht der vom Nutzer gewählten Funktion, enthält aber nur die Kürzel der aus dem Messungsverlauf ausgewählten Blöcke. Die zweite Zeile entspricht derselben Funktion, zeigt aber die Werte der aus dem Messungsverlauf ausgewählten Blöcke.

Indem man auf die Kontext-Aktionstaste drückt <sup>1221</sup>, kann man einen Funktionsblock im Messungsverlauf anlegen, in dem die aktive Funktion, die im Rechner festgelegt wurde gespeichert wird (so enthält beispielsweise der angelegte Rechenblock aus unserem Beispiel die Funktion M3+M4).



#### 18 MESSUNG DER RECHTWINKLIGKEIT UND DER GERADHEIT

### 18.1 Allgemeines

Neben den Standardmessmodi ST1 🔄, ST2 🔚, Winkel- 🛆 und Parallelitätsmessung

wurden die MICRO-HITE und MICRO-HITE+M speziell zur Erfassung von Formund Lageabweichungen entwickelt. In anderen Worten dienen sie ebenfalls der Erfassung von Rechtwinkligkeits- und Gradheitsabweichungen.



Dieser Modus ist jederzeit vom Hauptmenü aus durch Drücken der Taste



# **18.2 Montieren eines IG13** Der IG13-Taster ist ein optionales Zubehörteil, mit dem die Messung aller <u>hier</u> aufgezählten Formabweichungen möglich ist. Dieser Taster besteht aus mehreren Komponenten:

Nr.	Beschreibung	2
1	Messkopf	
2	Halterung zur Befestigung	
3	Feststellschraube	1
4	Taster	
5	Verbindungsanschluss	
6	Aufnahmezapfen	—

Der IG13 darf nur in Kombination mit dem Befestigungssystem (2) verwendet werden, das wiederum am Aufnahmezapfen (6) befestigt wird. Das Kabel des Tasters muss an den Verbindungsanschluss (5) angeschlossen werden.

 Bevor man an einer MICRO-HITE den Taster mitsamt dem Halter abmontiert, wird dringend empfohlen, die Feststellschraube zu verwenden, um zu vermeiden, dass der Messschlitten aufgrund des inneren Gegengewichts des Geräts nach oben fährt.





2. Den Messschlitten blockieren.



3. Den Messeinsatz und seine Halterung vom Aufnahmezapfen abmontieren.



4. Montieren Sie den IG13 an seine Achse.



5. Verbinden Sie den IG13 mit dem Höhenmessgerät.





	6. Die Feststellschraube lösen. Der IG13 kann jetzt verwendet werden.
18.3 Verbindungsadapter für IG13	Falls Sie vor dem Erwerb eines Höhenmessgeräts vom Typ MICRO-HITE 2016 oder MICRO-HITE+M 2016 bereits einen IG13 besaßen, kann es sein, dass Ihr Zubehörteil nicht direkt an das Gerät angeschlossen werden kann, da der Stecker Ihres IG13 nicht zum Anschluss am neuen Höhenmessgerät passt. Damit Ihr IG13 dennoch mit dem Gerät kompatibel ist, müssen Sie ein Adapterkabel verwenden (TESA-Referenz: 00760247).



**18.4 Positionieren des IG13** Zur Bestimmung von Rechtwinkligkeits- und Geradheitsabweichungen können Messungen in folgende Richtungen ausgeführt werden:

- Frontal
- Seitlich links
- Seitlich rechts



Dazu ist das Gerät mit einer automatischen Messwertkorrektur der Messabweichungen ausgestattet.

Die automatische Messwertkorrektur ist nur aktiv, wenn der IG13 angeschlossen und in eine der drei oben festgelegten Richtungen ausgerichtet ist. Wenn dies nicht eingehalten oder ein anderes Zubehörteil verwendet wird (z.B. ein Fühlhebelmessgerät), dann bleibt die automatische Korrektur inaktiv und die Rechtwinkligkeitsabweichungen können die angekündigten Grenzwerte überschreiten.

#### 18.5 Messprinzip

1. Wenn das Höhenmessgerät beim Zugang in den Rechtwinkligkeitsmodus keinen verbundenen IG13 findet, fordert eine Nachricht Sie dazu auf. Wie der IG13 angeschlossen wird, können Sie in diesem Kapitel nachlesen.



2. Sobald das Zubehörteil richtig an das Gerät angeschlossen wurde, fordert das Programm Sie auf, es zu initialisieren. Beachten Sie, dass jede Richtungsänderung eine erneute Initialisierung erforderlich macht (für weitere Einzelheiten, siehe dieses Kapitel).





6. Bei Verwendung einer MICRO-HITE kann die Messung erst starten, wenn die Kontext-Aktion ▶ ausgewählt worden ist. Bei einer MICRO-HITE+M startet die



einfache Aktivierung der Optionen Antasten nach oben — oder nach unten \_ bereits die Messung. Beachten Sie, dass das Verstellrad ebenfalls verwendet werden kann, um die Messung zu starten.

- Wenn eine Messung gestartet wurde, kann sie mit der Bestätigungstaste gestoppt werden.
- 8. Die Ergebnisse werden automatisch am Bildschirm angezeigt.



**18.6 Verstellgeschwindigkeit** Im Gegensatz zur motorisierten MICRO-HITE+M, die während des gesamten Messvorgangs eine konstante Verstellgeschwindigkeit aufweist, hängt die Verstellgeschwindigkeit beim manuellen MICRO-HITE direkt vom Nutzer am Verstellrad ab.

Da alle gemessenen Punkte während der Messung in einer vorgegebenen Frequenz gespeichert werden, spielt die Verstellgeschwindigkeit eine Rolle bei den Messergebnissen. Bei hoher Geschwindigkeit wird der Abstand zwischen den gemessenen Punkten größer und ist für das gemessene Werkstück weniger repräsentativ. Je näher die gemessenen Punkte beieinander sind, desto näher sind die Ergebnisse an der Realität.

Wenn das Verstellen des Tasters zu schnell geschieht und eine im Programm festgelegte Schwelle überschreitet (nicht verstellbar), wird daher automatisch eine Nachricht am Bildschirm angezeigt. Diese Nachricht erwähnt lediglich, dass die Geschwindigkeit zu hoch ist und dass es für eine gute Messung wichtig ist, sie zu reduzieren. In keinem Fall wird die Erfassung unterbrochen.



Die folgende Abbildung ist das Ergebnis, das unter Verwendung eines IG13 erzielt wurde. Der Abstand zwischen den roten Punkten ist nicht homogen und zeigt eine wechselnde Messgeschwindigkeit. Je geringer dieser Abstand ist, desto genauer wird die (blaue) Ergebniskurve.



18.7	Nullstellen	Nach der Initialisierung sendet der Taster auf seinem Messweg (auf dem Bildschirm angezeigt) seine Position. Die meiste Zeit ist dieser Wert nicht repräsentativ für das erwartete Ergebnis.
		Sobald der Taster vor der Messung "mit Druck" auf der zu messenden Fläche positioniert wurde, muss dieser Wert auf Null gesetzt werden, sodass man einen Referenzwert hat und die Messergebnisse leicht vom Bildschirm ablesen kann, sobald sie angezeigt werden.
18.8	Messspanne	Es ist möglich, eine Spanne festzulegen, die den Weg darstellt (ausgehend von der Höhe, bei der die Messung startet), auf dem die Messung durchgeführt wird. Wenn dieser Weg zurückgelegt wurde, hört die Messung automatisch auf.
		Das oben abgebildete Schema stellt symbolisch einen Messweg des IG13 nach oben dar. Sobald die Messung automatisch endet, werden die Ergebnisse angezeigt.
18.9	Die Messung pausieren	In bestimmten Situationen oder Anwendungsfällen kann ein Werkstück nicht durchgehend gemessen werden, um z.B. die Rechtwinkligkeitsabweichung zu bestimmen. Aus diesem Grund wird eine Kontext-Option im Hintergrund auf dem Bildschirm angezeigt, wenn die Messung gestartet wird. Damit kann die Messung auf Pause gestellt werden, um den Taster von einem Messbereich in einen anderen zu bewegen, ohne dabei die Ergebnisse zu verfälschen, indem man nicht erwünschte Punkte erfasst.
		Das folgende Schema stellt eine Situation dar, in der diese Option erforderlich ist.
		Während die Messung im ersten Bereich direkt ist, ist die Option obligatorisch, um den IG13 in den oberen Bereich des Werkstücks zu bewegen, ohne die Messergebnisse zu verfälschen.
18.10	Messergebnisse	Sobald die Messung bestätigt wurde, werden verschiedene Eigenschaften automatisch auf dem Bildschirm angezeigt.




#### **19 2D-MODUS**





Der erste Schritt besteht also darin, alle Z- (oder Y) Koordinaten der Zentren der Bohrungen oder Achsen zu messen.



Anschließend wird das Werkstück um den gewünschten Winkel gedreht (in unserem Beispiel um 90°), um die Messung derselben Elemente in einer zweiten Koordinate Y (oder Z) zu ermöglichen.



Nach der Drehung müssen dieselben Elemente erneut in der gleichen Reihenfolge gemessen werden, die bereits für die Koordinaten auf Y gewählt wurden.



Die Koordinaten (Y; Z) jedes Elements werden als "Rohdaten" bezeichnet. Von dort aus können die Rechnungen durchgeführt werden. Das ist der letzte Schritt der Analyse.

**19.3 Zwei Arten von**<br/>MessungenBei jeder Bohrungs- oder Achsmessung kann der Nutzer die Höhe der Mitte des Elements<br/>auf zwei verschiedene Arten finden:

#### Ohne Umkehrpunktsuche

Bei den MICRO-HITE+M entspricht diese Vorgehensweise der Taste 🛱 auf der Tastatur des Bedienpults.

Dieses Verfahren erlaubt es, die Koordinate des Mittelpunkts eines Werkstücks zu bestimmen, ohne den Durchmesser des gemessenen Elements anzuzeigen. Die folgende Abbildung stellt eine Suche nach der H-Koordinate mit der Messoption



Messtaster ist wahrscheinlich nicht in der gemessenen Bohrung zentriert. Aus diesem Grund wird das Programm die H-Koordinate mit Hilfe von Punkt P3 bestimmen, aber der Abstand zwischen P1 und P2 stellt keinesfalls den Durchmesser der Bohrung dar.



Das Programm zeigt also lediglich die im entsprechenden Block gemessene Koordinate an (hier Z).



#### Mit Umkehrpunktsuche

Bei den MICRO-HITE+M entspricht diese Vorgehensweise den Tasten 🔄 und 😒 auf der Tastatur des Bedienpults.

Im Gegenteil dazu sind bei Verwendung einer der Methoden, die die Suche eines Umkehrpunkts implizieren, P1 und P2 tatsächlich der tiefste und der höchste Punkt der Bohrung. Aus diesem Grund wird das Ergebnis die Koordinate H über den Punkt P3, aber ebenso den Durchmesser der Bohrung, den Abstand zwischen P1 und P2 bestätigen.



In diesem Fall zeigt das Programm nicht nur die gemessene Koordinate an, sondern auch den Durchmesser des Elements.







# 19.5Schritt-für-<br/>Schritt-BeispielIn diesem Kapitel werden wir ein Messbeispiel zeigen, um zu klären, welche Schritte zur<br/>Bestimmung von Rohwerten erforderlich sind. Um alle Analysemöglichkeiten auf der<br/>Grundlage von Rohwerten zu kennen, lesen Sie bitte die folgenden Kapitel.

Für dieses Beispiel nehmen wir an, dass der Winkel, den unser Werkstück bildet, ein perfekter Winkel mit 90° ist.

Vor dem Start einer Messung im 2D-Modus müssen Sie den Winkel zwischen den beiden Auflageflächen Ihres Werkstücks auf dem Messtisch genau kennen. Dieser Winkel kann z.B. mithilfe eines IG13 bestimmt werden. Für weitere Informationen kontaktieren Sie bitte Ihren Händler vor Ort.

1. Gehen Sie aus dem Hauptmenü in den ST2-Modus.



2. Den Messtaster am mit dem Gerät gelieferten Referenzstück kalibrieren.



3. Sobald der Taster kalibriert ist, kommen Sie automatisch in den ST2-Modus.





4. Erfassen Sie die Referenz auf dem Tisch, auf dem auch das zu messende Werkstück stehen wird. Beachten Sie, dass Sie nicht in den 2D-Modus gehen können, solange Sie die Referenz noch nicht bestimmt haben.



5. Drücken Sie auf die Taste **F** auf dem Bedienpult.



6. Wählen Sie den 2D-Modus aus. Sie sind jetzt auf der Programmseite, die der Messung der Rohwerte gewidmet ist.



7. Platzieren Sie das Werkstück so auf den Messtisch, dass der Messtaster Zugang zu allen gewünschten Elementen hat.















2. Drücken 👉.

C1 Z 0.0000 Y 0.0000	Ø 11.9486	⊙ 🔓 C1	<sup>t</sup> <sup>z</sup> y	<b>2</b>	<u>ل</u> ح
C2 Z 18.4574 Y 45.8630	Ø 11.9466	0		$\frown$	
C3 Z 91.7320 Y 19.8941	Ø 69.9467	$\odot$		• )	
				$\odot$	
			$\mathbf{\mathbf{\hat{o}}}$		

Alle Koordinaten sind im Verhältnis zum neuen Ursprung, den man auf der Status-Leiste des aktuellen Bezugspunkts sieht, abgeändert worden. C1 ist der aktive Ursprung.

Nehmen wir einmal an, dass wir die Gerade von Kreis C1 zu Kreis C2 als Y-Achse unserer Referenz definieren wollen.

3. Wählen Sie die Blöcke C1 und C2.









	<ul> <li>Drei Punkte</li> <li>Drei Kreise</li> <li>Eine Kombination aus drei Blöcken mit Punkten und Kreisen</li> </ul>
19.13 Regressions- kreis	Ein Regressionskreis ist ein Kreis, der aus einer Auswahl von vier (oder mehr) Blöcken berechnet wird, die Punkte und/oder Kreise darstellt und die die Abstände D1, D2, D3, D4 und D5 (in unserem untenstehenden Beispiel) so gering wie möglich hält.
19.14 Abstand zwischen zwei Punkten, Achsabstand	Der Abstand zwischen zwei Punkten, zwei Kreisen (oder einer Mischung aus beidem) kann über die Aktion Aberechnet werden.
19.15 Winkel zwischen 3 Punkten	<ul> <li>Um diesen Winkel zu berechnen, muss zuvor folgendes ausgewählt werden:</li> <li>Drei Punkte</li> <li>Drei Kreise</li> <li>Eine Kombination aus drei Blöcken mit Punkten und Kreisen</li> <li>Ein Winkel kann über die Aktion berechnet werden.</li> </ul>









Die Werte werden im oberen Bildschirmteil in der Statusleiste des aktiven Bezugspunkts angezeigt, sobald sie bestätigt wurden.



19.21 Rotation der Referenz Die Ausrichtung der aktiven Referenz kann über die Optionen im Menü



Der Rotationswinkel der neuen Referenz kann im Menü eingegeben und bestätigt werden.



Dieser Rotationswinkel wird dann im oberen Bildschirmteil in der Statusleiste des aktiven Bezugspunkts angezeigt.



2D					mm deg 🕞 🖋 🧳 🚥 13:37:58
	C2 Z -38.2777 Y 52.6772 Ø 11.9466	$\odot$	Ç C1	<u>у</u> С4	Z15.0000 Y10.0000 45.0
	C3 Z 14.3353 Ø 69.9467 Y 109.9085	$\odot$			
	C4 C1-C2	••			
	cs Z -11.8708 Y 56.7097	→ŧ⊷		•	
	C6	÷	Q		
	C7 C6-C4 32.6305	×α		$\frown$	
₽	ca Z 11.4637 Y 30.5468	→ <b>‡</b> ⊷		$\odot$	

#### 20 DATENVERWALTUNG

20.1 Allgemeines

Ihr Bedienpult kann die Messdaten verwalten, indem es sie an verschiedene Peripheriegeräte sendet. Alle diese Prozesse sind voneinander unabhängig. Aus diesem Grund kann jede der Möglichkeiten zeitgleich mit den anderen aktiviert und genutzt werden. Alle Kombinationen sind möglich. Sie können zum Beispiel Ihre Daten auf dem USB-Stick speichern, während sie gleichzeitig über den TLC-Anschluss an einen Computer gesendet werden.



Das Bedienpult kann nicht direkt mit einem lokalen Firmennetzwerk verbunden werden. Die einzige Lösung ist es, die Daten an einen Computer zu senden, der selbst an das Firmennetz angeschlossen ist.

Die Einstellungen der Datenverwaltung sind über die Taste auf der Startseite des Programms zugänglich, die jederzeit über die Taste auf Ihrem Bedienpult erreicht werden kann.





20.2 Automatisches oder manuelles Senden Die Art und Weise der Datenverwaltung ist für jede der verfügbaren Optionen unabhängig. Sie haben daher bei der Auswahl einer Option (zum Beispiel Senden an USB-Stick) folgende Möglichkeiten:



Option	Beschreibung
Manuell	Es wird kein Wert an das Peripheriegerät gesendet, außer der Nutzer
	drückt auf die Taste \ominus auf der Tastatur des Bedienpults.
Automatisch	Alle gemessenen Werte, die in den Messungsverlauf (letzter Block)
	kommen, werden automatisch an das Peripheriegerät gesendet.

Wenn die Option manueller Versand ausgewählt ist, kann man wahlweise nur die letzte Dateneinheit zu senden, oder alle im Messungsverlauf gespeicherten Daten auf einmal. Dies gilt nur für das Senden von Daten auf den USB-Stick oder über den TLC-Anschluss.



20.3 Sendeformate Wenn Sie eine dieser Optionen aktiviert haben, können Sie auch das Format festlegen, in

dem Sie Ihre Daten erhalten möchten.

	Clef USB	mm deg 💌 08:03:06				
	Complet	⇒■				
	Mesuré Mesuré + tolérances	Les données vont être stockée dans la clef USB. Manuel Mesuré				
	×					
Derzeit sind drei Formate verfügbar:						
Option	Beschreibung					



Vollständig	Die Blocknummer							
	Der Blockname							
	Der Messwert							
	Die Maßeinheit							
	Der Nennwert							
	Die untere Toleranz							
	Die obere Toleranz							
	Das Datum							
	Die Uhrzeit							
Gemessen	Nur der gemessene Wert wird verwaltet und gesendet							
Gemessen +	Der Messwert							
Toleranzen	Der Nennwert							
	Die untere Toleranz							
	Die obere Toleranz							

**20.4 Senden über TLC** Senden an einen Computer über den TLC-Anschluss erfordert die Verwendung eines Übertragungskabels vom Typ TLC-USB (TESA-Referenz: 04760181). Dieses Kabel ist 2 Meter lang.



Zur Verwendung eines solchen Kabels muss zuerst ein Treiber auf Ihrem Computer installiert werden.

Für weitere Informationen lesen Sie bitte die mit dem Kabel gelieferte Gebrauchsanweisung oder kontaktieren Sie Ihren TESA-Händler vor Ort.

Sobald das Kabel richtig hinten am Bedienpult und an Ihren Computer angeschlossen ist, gibt es mehrere Möglichkeiten, die Daten zu verarbeiten: Unter Verwendung zusätzlicher Programme wie TESA-STAT-EXPRESS oder TESA-DATA-DIRECT, oder einfach, indem die Daten über eine Anwendung vom Typ *HyperTerminal* gesendet werden. Für weitere Informationen kontaktieren Sie bitte Ihren TESA-Händler vor Ort.

Die Verbindungsdaten sind:

Übertragungsgeschwindigkeit	4800
Parität	geradzahlig
Datenbits	7
Stopp-Bits	2



				-	DATA-			
20.5 Verwendung des Druckers	Bei der Ver ein Beispiel	wendung de für gedruck	es Druckers te Daten:	ist nur d	das Form	nat "gemess	sen" verfü	gbar. Nachstehend
		F N N N N N N N N N N N N N N N N N	R1     A       A2     A       A3     A       A4     A       A5     A       A6     A       A7     A       A8     A       A9     A       A11     A       A12     A       A13     A       A11     A       A12     A       A13     A       A14     A       A15     A       A13     A       A14     A       A15     A       A17     A		1     1 </th <th>11.207 23.069 23.725 -0.656 11.211 23.241 24.059 -0.818 -9.815 0.182 19.992 -19.811 108.186 119.179 21.987 97.193</th> <th>mm mm mm mm mm mm mm mm mm mm mm mm</th> <th></th>	11.207 23.069 23.725 -0.656 11.211 23.241 24.059 -0.818 -9.815 0.182 19.992 -19.811 108.186 119.179 21.987 97.193	mm mm mm mm mm mm mm mm mm mm mm mm	
20.6 Screensnot	Um einfach und Mitarbe werden. Dazu muss Taste Tonsignal z	ein USB-Sti auf der Tas ur Bestätigu	erte Anwend en kann jed ck am hinter statur etwa ng ertönt. ieren, dass	ren Bere 3 Seku	ozedure n Screer eich des inden la edienpu	n anzuleger hshot des al Bedienpult: ng gedrück	n, Kenntni ktuellen B s eingeste kt gehalte B-Stick n	ildschirms gemacht eckt werden und die en werden, bis ein icht erkennt, wenn
	die Zeit zwischen dem Verbinden des USB-Sticks und der Aufnahme des Screenshots zu kurz ist. Das Bedienpult benötigt nur wenige Sekunden, um zu erkennen, dass ein USB-Stick angeschlossen wurde.							



21.1

#### 21 VERWALTUNG DER MESSSEQUENZEN

**Einführung** Oft muss nicht nur ein einzelnes Werkstück gemessen, sondern ganze Serien von Werkstücken von der Klein- bis zur Großserie müssen kontrolliert werden. TESA hat daher einen Lern-Modus entwickelt, mit dem Messsequenzen einfach in Schleife geschaltet und Werkstücke mit gleichen Abmessungen so nacheinander gemessen werden können. Sobald eine Messsequenz durchgeführt worden ist, informiert eine allgemeine Benachrichtigung darüber, ob das Werkstück gut oder schlecht ist.



#### 21.2 Anlegen einer Messsequenz

Die auf dem Prinzip des Lernens beruhende Programmierung erfordert das Anlegen einer Messsequenz auf Grundlage eines beliebigen Werkstücks (aus einer Serie oder nicht). Diese Messsequenzen können entweder im ST1- oder im ST2-Modus durchgeführt werden.

Das zum Anlegen dieser Messsequenz verwendete Werkstück wird nicht als Referenzstück betrachtet. Damit können lediglich die Messschritte der Sequenz definiert werden, indem man daran eine Eigenschaft nach der anderen misst.

Jeder Block im Messungsverlauf entspricht einem Schritt der Messsequenz, der zu einem späteren Zeitpunkt erneut durchgeführt werden kann. Aus diesem Grund entspricht jeder Messungsverlauf einer potentiellen Messsequenz.



Dieser Verlauf aus 5 Blöcken definiert zum Beispiel eine Messsequenz bestehend aus 5 Schritten.

**21.3 Toleranzen**<br/>eingebenZur Verwaltung von Toleranzen müssen Messungsblöcke im Verlauf gespeichert sein. Ohne<br/>Messungen können keine Toleranzen eingegeben werden.

Sobald Sie im ST1/ST2-Modus die gewünschte Messsequenz durchgeführt haben, drücken Sie auf die Taste **F.** auf dem Bedienpult.





Jetzt können Sie die Option zur Programmverwaltung auswählen.

Progra	imme					mm deg 💌	08:08:26
	Mesures		Nominale	+Tolérance	-Tolérance	Déviation	Etat
R1	Référence A	_ <b>_</b>					
M2	38.667 A	۲					
MJ	87.263 A	4					
MI	124.951 A	4					
MS	141.881 A	4					
	¢"		⇒"		>		

Es wird eine Seite mit einer Liste von Blöcken angezeigt, die der in der Messsequenz entspricht, die zuvor definiert wurde. Mit diesem Überblick über die Messsequenz können jetzt alle Toleranzbereiche für alle Prüfmaße definiert werden.

Programme						mm deg 🗪	08:08:46
			Nominale	+Tolérance	-Tolérance	Déviation	Etat
1	2	3					
4	5	6	38.7				
7	8	9					
		+/-					
· ·							
	$\times$		= 0.00		×	$\checkmark$	

Ein Wert kann folgendermaßen eingegeben werden:

- Drücken Sie einfach auf das gewünschte Feld (Touchscreen) und geben Sie den Wert auf der Tastatur des Bedienpults ein.
- Doppelklicken Sie auf das gewünschte Feld (Touchscreen) und nutzen Sie zur Eingabe den angezeigten Ziffernblock auf dem Bildschirm
- Wählen Sie das gewünschte Feld über die Pfeiltasten auf dem Bedienpult aus oder über die numerische Tastatur auf dem Bildschirm und bestätigen Sie mit





21.6 Eine

laden











Progra	imme					mm deg 💌	08:09:46
	Mesures		Nominale	+Tolérance	-Tolérance	Déviation	Etat
R1	Référence A	<b>_</b>					
M2	38.667 A	۲	38.700	0.500	-0.500	-0.033	
мэ	87.263 A	4	87.300	0.500	-0.500	-0.037	
м	124.951 A	4	125.000	0.500	-0.500	-0.049	
MS	141.881 A	4	141.900	0.500	-0.500	-0.019	
	¢"		⇒"		>		

Geben Sie wenn nötig die Toleranzen ein und beginnen Sie mit der Ausführung, indem Sie die Taste  $\mathbf{D}$  drücken.



Anschließend, bei der Wiederholung einer Messsequenz, zeigt ein Pfeil den Schritt oder den Messungsblock, an dem sich das Programm befindet und der ausgeführt werden muss.



Bei der Verwendung des Höhenmessgeräts vom Typ MICRO-HITE+M wird zudem die Zeitdauer angezeigt (einstellbar in den Systemoptionen). So kann der Nutzer ablesen, wie viel Zeit bis zum nächsten Verstellen des Messeinsatzes verbleibt und dadurch versehentliche Kollisionen zwischen dem Taster und dem zu messenden Werkstück vermeiden.







es keinen anderen Tasterkalibrierblock in der Sequenz gibt, dann wird dieser Block nicht für die folgenden Programmwiederholungen berücksichtigt.

#### 22 KONTROLLE UND UPDATE

#### 22.1 Allgemeines

Als Nutzer können Sie auf bestimmte Optionen zugreifen mit denen Sie eine schnelle Kontrolle oder Diagnose Ihres Systems durchführen können.

Die Kontrolloptionen sind im Servicemenü über die Kontextaktion 🔀 auf der Startseite des Programms verfügbar, die jederzeit über die Taste kann.



Temperature sensor

Compensation Y chargée

Compensation X chargée 🛛 😐 E-Potentiometer



Encodeur



Mit dieser Programmseite können bestimmte kritische Systemparameter dargestellt werden, um schnell den Zustand des Geräts bestimmen zu können.

#### 22.4 Sensorkontrolle



Um den Sensor und seine Position im Verhältnis zum Maßstab zu überprüfen, achten Sie darauf, die Option "Lissajous" am rechten Bildschirmrand zu aktivieren. Dann wird auf dem Bildschirm ein Kreis wie auf dem obigen Bild angezeigt. Um den Sensor Ihres Geräts zu überprüfen, müssen Sie nun Ihren Messeinsatz langsam nach oben und unten bewegen (vermeiden Sie dabei, bis zum Anschlag zu gehen), wodurch am Bildschirm grüne Punkte auftauchen. Ein Sensor ist richtig eingestellt, wenn ein zentrierter Kreis auftaucht.

22.5 Überprüfung der Erfassung der Referenzstelle		Service Information système Contrôle système Initialisation Encodeur			rad 🕞 📼 07:25:43	
	Auf dieser Seite anschließend de zur Initialisierung der Messleiste n überfahren. We Kontrollbildschirr	e muss die Optior n Messeinsatz lang g des Höhenmessg narkierte Referenzs enn die Markierun m erscheint ein grür	n "Referenz überp sam nach oben oc eräts nach dem Ei stelle (auf einer Ho ng erfasst wird ner Punkt.	orüfen" der unte inschalt öhe vor ertönt	aktiviert seir n. Das Prinzij en. Der Sens n etwa 15cm ein Signal	n. Bewegen Sie o entspricht dem or muss die auf über der Basis) und auf dem
22.6 Update der Software	Für das folgende Softwareversion haben, wenden S 1. Drücken Sie b	e Verfahren wird v verfügen, die Sie a Sie sich bitte an Ihro itte auf die Taste	orausgesetzt, das auf Ihr Gerät laden en Händler vor Ort , um auf die Start	s Sie b wollen tseite de	ereits über d . Sollten Sie d es Programm	ie Datei mit der diese Datei nicht s zu gelangen.



	Menu principal			mm rad 🗪 12:02:16
			┺	+ - × =
	ST1	ST2	Perpendicularité	Calculatrice
	×	¢		
2. Drücken Sie a	uf die Kontexto	ption 🔀, um i	n den Servicer	nodus zu gehen

Service		mm rad 🕞 🗪 13:38:56	
Information système	Colonne de mesure	Part n°00730074	
Contrôle système		Serial n°10	
Initialisation	Pupitre	Part nº00730024	
Encodeur	Logiciel	v0.2.0.806 rc4	
	Motion control	V0.2.216	
	Carte chariot	V0.2.133	
C		⇒≞	

- 3. Stellen Sie sicher, dass Sie sich auf der ersten Seite des Modus befinden und Zugang zur folgenden Option im Bildschirmhintergrund haben  $\mathcal{O}$ . Drücken Sie auf diese Option.
- 4. Automatisch wird eine Warnmeldung angezeigt, drücken Sie auf ✓, um im Prozess weiterzugehen oder X um abzubrechen. Wenn der Prozess nicht abgebrochen wird schließt das Programm automatisch die Anwendung und öffnet einen besonderen Servicemodus.

1	Software update	
	(1) Application Update	
Please insert the dongle to activate	Service Utilities	Tests
	(2) CB Firmware Update	(6) Panel Tests
	(3) CM Firmware Update	(7) Production Tests
	(4) Optical Sensor Setup	
	(5) CB Settings	

- 5. Stellen Sie sicher, dass die Software korrekt in das Stammverzeichnis des USB-Sticks kopiert wurde und schließen Sie ihn dann an Ihr Bedienpult an.
- 6. Drücken Sie auf die Taste "1" auf der numerischen Tastatur oder drücken Sie "Anwendungsupdate" auf dem Bildschirm.



Application Update		
Premium_v0.2.0.819 rc6 Premium_v0.2.0.812 rc5 Premium_v0.2.0.806 rc4 Premium_v0.2.0.766 rc1	Up	Select the available software versions on the list
	Down	
Exit Refre	esh	Update

Die Software erstellt eine Liste aller auf Ihrem USB-Stick verfügbaren Versionen und zeigt sie dabei in absteigender Reihenfolge beginnend mit der neuesten Version oben in der Liste an. Im folgenden Beispiel enthält der USB-Stick 4 unterschiedliche Software-Versionen.

- 7. Sobald Sie die gewünschte Version ausgewählt haben, drücken Sie auf die Taste "Update". Die Software wird installiert (das kann einige Minuten dauern) und anschließend werden Sie informiert, dass das Bedienpult sich automatisch ausschalten wird.
- 8. Warten Sie, bis das Bedienpult ausgeschaltet ist, bis sie es manuell wieder einschalten.
- 9. Jetzt können Sie Ihr Höhenmessgerät verwenden.



Jede Softwareversion (die auf Ihr Bedienpult geladen ist) ist mit der Firmware verbunden, die in den elektronischen Karten verwendet wird, die physisch in Ihr Höhenmessgerät eingebaut sind. Wenn Sie Ihr Höhenmessgerät mit einer neuen Softwareversion updaten, informieren Sie sich bei Ihrem Händler vor Ort, ob die elektronischen Karten ebenfalls ein Update benötigen.

#### 23 HINTERGRUND-AKTIONEN

23.1 Allgemeine Aktionen

Definition	
$\mathbf{\mathbf{Y}}$	Abbrechen
	Beendet den laufenden Vorgang oder verlässt den aktuellen Modus. ohne
	Änderungen zu speichern.
1	Löschen
	Löscht den ausgewählten Wert
	Gebt zurück zur verberigen Seite
τV	Verteeleehee Veerdingtengveter
Í X	Kartesisches Koordinatensystem
	Ermoglicht das Arbeiten im Kartesischen Koordinatensystem.
Dea	
5	Zum Andern der Einheit der angezeigten Winkel. Die neue Einheit wird
	"Grad".
$\langle \mathbf{X} \rangle$	Wert oder Buchstaben löschen
	Ermöglicht das Löschen des letzten eingegebenen Zeichens bei der
	manuellen Eingabe eines Namens oder Werts.
DMS	Winkeleinheit ändern
DIVIS	Zum Ändern der Einheit der angezeigten Winkel. Die neue Einheit wird
	"Grad:Minute:Sekunde".
/	Bestätigen
$\checkmark$	Bestätigen des laufenden Vorgangs oder Verlassen des Modus mit
	Speichern der vorgenommenen Änderungen
· —	Bearbeiten
	Ändern des Namens eines im Verlauf ausgewählten Messungsblocks
	Pause
	Pausiert den aktiven vorgang.
	Austunrung
	Startet den Messvorgang oder lasst inn weiterlaufen, wenn er vorner auf
	Pause gestellt wurde.
Μα	Polarkoordinatensystem
	Ermöglicht das Arbeiten im Polarkoordinatensystem.
	Grafik ändern
	Ändern der Art der Grafik, die während der Messung von Umkehrpunkten
	angezeigt wird.
Dad	Winkeleinheit ändern
nau	Zum Ändern der Einheit der angezeigten Winkel. Die neue Einheit ist
	"Radiant".
∕∟Щ	Aufrufen
	Aufrufen einer Datei vom USB-Stick
$\rightarrow$	Abbrechen des letzten Antastens
	Erneutes Durchführen des zuletzt gesneicherten Antastens
	Sneichern
	Speichern auf dem LISP. Stick
	Nulletellen
= 0.00	Nunstenen
	Schnelles Nullstellen des ausgewählten Wertes.
	Ignorieren
	Erlaubt das Überspringen gewisser Schritte im Verfahren und führt direkt
	zum Ergebnis.
	Block löschen
•*	Löschen des letzten Blocks im Messungsverlauf.
X	Service-Hilfe
<b>o</b>	Zugang zum Wartungs- und Informationsmenü des Höhenmessgeräts.
$\widehat{}$	Update
$\sim$	Startet das Update der ausgewählten Option.
, O	System-Optionen
$\mathbf{Q}$	Zugang zu allgemeinen Systemparametern
0	
a	
	Vergrößert die Auflösung im Verhältnis zur aktuellen Anzeige



	⊙	Auflösung ändern 2 Verringert die Auflösung im Verhöltnis zur aktuellen Anzeige
		Verhingen die Auflösung im Verhältnis zur aktuellen Anzeige Winkeleinheit ändern
	Deg	Änderung der Winkeleinheit. Die aktive Winkeleinheit ist "Grad".
	DMS	Winkeleinheit ändern Änderung der Winkeleinheit. Die aktive Winkeleinheit ist. DMS"
		Winkeleinheit ändern
	Pradu	Änderung der Winkeleinheit. Die aktive Winkeleinheit ist "Radiant".
		Auswählen Zum Auswählen aller Blöcke im Verlauf
	×	Auswahl aufheben
	<b>x</b> •	Zum Aufheben der Auswahl aller Blöcke im Verlauf.
	**	Löschen Zum Löschen aller vorher im Verlauf ausgewählten Blöcke.
	Definition	
23.2 Aktionen zu den Modi ST1 und ST2	Definition	Pafaranz nau bastimmon
	<b>_</b>	Den Vorgang zur Bestimmung der aktiven Referenz erneut starten.
		Modus 'Programm wiederholen' verlassen
		Beendet den laufenden Messvorgang (Programm wiederholen).
	U U	Kalibrieren des Tasters mit der Nut
		Kalibriervorgang des Tasters definieren durch Messung einer Nut.
	005	ISO TADelle Zeigt die ISO-Toleranztabelle an um schnell die Toleranzen des gewählten
		Werts zu parametrieren.
	$\diamond$	Indirekte Referenz (PRESET)
	<u>+</u>	Zur Berücksichtigung einer Abweichung zur aktiven Referenz, um mit einer
		Indirekten Referenz zu arbeiten.
		Startet den Berechnungsvorgang der Tasterkonstanten erneut
		Kalibrianan des Tastes mit Zaufen
		Naliprieren des l'asters mit Zabten
		nandrieren des Lasters mit Zapten Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines
	c	Nalibrieren des Lasters mit Zapten Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines Zapfens.
23.3 Aktionen zum	Definition	Nalibrieren des Lasters mit Zapten Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines Zapfens.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits-	Definition	Name       Nam       Name       Nam       Name       Name       <
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition	Name       Nam       Name       Name
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition	Name       Nam       Name       Name
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition	Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition	Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die Höhe uberschritten wird, stoppt die Höhe uberschri
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition ↓ ↓ Ţz=?	Anibrieren des Lasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	$\frac{\text{Definition}}{\overline{1} z = ?}$	Nandrieren des Lasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	$ \begin{array}{c}     \hline      \hline           $	Nandrieren des Lasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition ↓ ↓ ↓ Z =? ↓ ↓ × =? ↓	Nandern des Tasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition ↓ ↓ ↓ Z =? × =? ↓ ↓	Name       Name         Definieren des Tasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spappe       Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegebene wird, dann gebt die
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	$\frac{\text{Definition}}{\int_{\underline{z}}^{\underline{z}}}$	Nanderieren des Lasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die         angezeigte Spanne von -5 bis +5.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition ↓ ↓ ↓ Z =? ↓ × =? ↓ ↓	Nanorieren des Lasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die         angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	$ \begin{array}{c} \hline Definition \\ \hline \\ \hline$	Name       Name         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs) der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus	Definition ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓ ↓	Name       Name         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs) der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus 23.4 Aktionen zum Winkel-Modus	Definition $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$ z = ? x = ? $\downarrow$ $\downarrow$ Definition $\bar{z} = 2$	Nationeren des Lasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die         angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus 23.4 Aktionen zum Winkel-Modus	Definition $\downarrow \downarrow$ $\overline{\downarrow} z = ?$ x = ? $\downarrow$ Definition $\overline{\downarrow} z = ?$	Nationeren des Tasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die         angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus 23.4 Aktionen zum Winkel-Modus	Definition $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$ z = ? $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$	Nationeren des Tasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die         angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus 23.4 Aktionen zum Winkel-Modus	$ \begin{array}{c} \hline Definition \\ \hline \\ \hline$	Name         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs) der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.         Endmaß         Zum manuellen Eingeben der Größe des verwendeten Endmaßes, um den Winkel eines Werkstücks zu berechnen. Dieser Wert wird im Speicher beibehalten, solange das Gerät nicht ausgeschaltet wird.
23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus 23.4 Aktionen zum Winkel-Modus	Definition $\downarrow$ $\bar{\downarrow}$ 	Namorieren des Fasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die         angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.         Endmaß         Zum manuellen Eingeben der Größe des verwendeten Endmaßes, um den         Winkel eines Werkstücks zu berechnen. Dieser Wert wird im Speicher         beibehalten, solange das Gerät nicht ausgeschaltet wird.
<ul> <li>23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus</li> <li>23.4 Aktionen zum Winkel-Modus</li> <li>23.5 Aktionen zum Min, Max, Δ Modus</li> </ul>	Definition $\downarrow$ $\overline{\downarrow}$ $\overline{\downarrow}$ z = ? x = ? x = ? $\overline{\downarrow}$ z = ? Definition $\overline{\downarrow}$ z = ?	Nationieren des Tasters mit Zapren         Definieren des Kalibriervorgangs des Tasters durch Messen eines         Zapfens.         Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die         angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.         Endmaß         Zum manuellen Eingeben der Größe des verwendeten Endmaßes, um den         Winkel eines Werkstücks zu berechnen. Dieser Wert wird im Speicher         beibehalten, solange das Gerät nicht ausgeschaltet wird.         Referenz
<ul> <li>23.3 Aktionen zum Rechtwinkligkeits- Modus</li> <li>23.4 Aktionen zum Winkel-Modus</li> <li>23.5 Aktionen zum Min, Max, Δ Modus</li> </ul>	$ \begin{array}{c}     \hline Definition \\     \hline                               $	Anzeige der Grafik         Sobald alle Messungen durchgeführt wurden, kann das Gesamtbild des         Werkstück-Scans angezeigt werden.         Messfenster in Z         Informiert Sie über die Höhe auf Z (ab Messungsbeginn), auf der die         Messung durchgeführt wird. Sobald die Höhe überschritten wird, stoppt die         Messung automatisch.         Auflösung ändern         Ändern der Auflösung auf der Ordinatenachse (Variation des Tasterwegs)         der abgebildeten Grafik.         Vorsicht, der eingegebene Wert repräsentiert die gesamte visualisierte         Spanne. Wenn beispielsweise der Wert 10 eingegeben wird, dann geht die         angezeigte Spanne von -5 bis +5.         Zurück zur Messung         Geht zurück zur Messungsseite.         Endmaß         Zum manuellen Eingeben der Größe des verwendeten Endmaßes, um den         Winkel eines Werkstücks zu berechnen. Dieser Wert wird im Speicher         beibehalten, solange das Gerät nicht ausgeschaltet wird.         Referenz         Zum Berücksichtigen der Referenz in den Messergebnissen.



23.6 Aktionen zum		Definition	
	2D-Modus	Xa	Winkel zwischen zwei Linien
		//u	Zum Berechnen des Winkels zwischen zwei ausgewählten Linien.
		1 a	Winkel zwischen drei Punkten
	Z.	Zum Berechnen des Winkels, den drei Elemente bilden. Dargestellt	
		entweder durch einfache Punkte oder Kreise. Eine Kombination dieser	
		beiden Arten von Elementen ist auch möglich.	
	(	Kreis aus drei Punkten	
		Den perfekten Kreis berechnen, der durch drei Punkte, Kreise oder eine	
		Kombination der beiden Arten von Elementen führt.	
		Regressionskreis	
		Zum Berechnen des besten Kreises aus mehr als drei Punkten oder	
			Kreismittelpunkten.
			Gerade aus zwei Punkten
			Zum Berechnen einer perfekten Geraden durch zwei Punkte oder eine
			Kombination der beiden Arten von Elementen.
		<u> </u>	Regressionsgerade
		0	Zum Berechnen der besten Geraden aus mehr als drei Punkten oder
			Kreismittelpunkten.
			Entfernung
		• •	Zum Berechnen des Abstands zwischen zwei Punkten oder
			Kreismittelpunkten.
		$\Box$	Senkrechter Abstand
			Zum Berechnen des senkrechten Abstands zwischen einem Punkt/Kreis
		<b>†</b> -	und einer Geraden.
		· · .	Analysieren und Anzeigen der Ergebnisse
			Zum Anzeigen der gemessenen und berechneten Daten.
		C⊐>M	Ergebnis speichern Speichert das Ergebnis im Hauptprogramm, um später wieder aufgerufen
			speichen das Ergebnis in Haupiprogramm, um spater wieder aufgerüren
		↑	V-Achse als Referenz
		y y	I'm eine Gerade als V-Referenz-Achse im Koordinatensystem zu
			narametrieren
		↑Z	7-Achse als Referenz
			Um eine Gerade als 7-Referenz-Achse im Koordinatensystem zu
			parametrieren.
			Ursprung
		<b>•</b> —	Einen Punkt oder Kreismittelpunkt als Ursprung festlegen.
		l∕y	Rotieren zur Y-Koordinate
		Rotieren, um die Y-Koordinaten zu messen.	
		1 ← <sup>z</sup>	Rotieren zur Z-Koordinate
			Rotieren, um die Z-Koordinaten zu messen.
23.7	Aktionen zum	Definition	
R	echen-Modus		Verlauf ändern
		ST2 V ST1	Vom Verlauf ST1 zum Messungsverlauf ST2 (oder umgekehrt) wechseln.

M⇒F∞

F<sub>(x)</sub>≓>M

Funktion aufrufen

anlegen

Individualisierte Funktion

Individualisierte Funktion aufrufen, die in einem Block gespeichert ist.

Individualisierten Rechen-Block aus Blöcken bestehender Ergebnisse

#### **EU-KONFORMITÄTSERKLÄRUNG**

Für das uns mit dem Kauf dieses Produktes entgegengebrachte Vertrauen danken wir Ihnen vielmals. Das Produkt wurde in unserem Werk geprüft.

#### Konformitätserklärung und Bestätigung der Rückverfolgbarkeit der angegebenen Werte

Wir erklären in alleiniger Verantwortung, dass das Produkt in seinen Qualitätsmerkmalen den in unseren Verkaufsunterlagen (Gebrauchsanleitung, Prospekt, Katalog) angegebenen Normen und technischen Daten entspricht. Des Weiteren bestätigen wir, dass die Maße des bei der Prüfung dieses Produktes verwendeten Prüfmittels, abgesichert durch unser Qualitätssicherungssystem, in gültiger Beziehung auf nationale Normale rückverfolgbar sind.

Name des Lieferanten	TESA SA
Adresse des Lieferanten	Rue du Bugnon 38 CH – 1020 Renens
Erklärt in alleiniger Verantwortung, dass	
Das Produkt	Höhenmessgerät: TESA MICRO-HITE TESA MICRO-HITE+M
Тур	00730073 MICRO-HITE 350 00730074 MICRO-HITE 600 00730075 MICRO-HITE 900 00730076 MICRO-HITE 350F 00730077 MICRO-HITE 600F 00730078 MICRO-HITE 900F 00730079 MICRO-HITE+M 350 00730080 MICRO-HITE+M 600 00730081 MICRO-HITE+M 900
den folgenden Bestimmungen	<ul> <li>der Richtlinien 2014/30/CE</li> <li>der Normen EN 61326, Klasse B, bei nicht angeschlossenem Netzteil</li> <li>und den in unseren Verkaufsunterlagen angegebenen technischen Daten entspricht.</li> </ul>

Renens, 15. Juni 2016

Abteilung Qualitätssicherung

#### TESA ÜBUNGSSTÜCK

